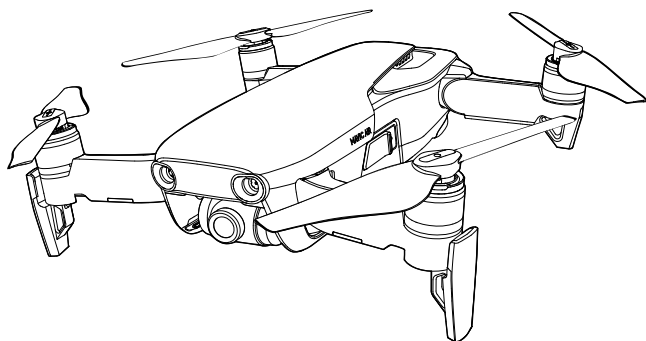


MAVIC AR

Manual do usuário

v1.0

2.018,01





Busca de palavras-chave

Procurar palavras-chave como "bateria" e "instalar" para encontrar um tópico. Se você estiver usando o Adobe Acrobat Reader para ler este documento, pressione Ctrl + F no Windows ou Command + F no Mac para começar uma pesquisa.



Navegar para um Tópico

Veja uma lista completa dos tópicos na tabela de conteúdos. Clique em um tópico para navegar para essa seção.



De imprimir este documento

Este documento suporta a impressão de alta resolução.

Usando este manual

lenda



Atenção



Importante



Dicas e sugestões



Referência

Leia Antes do primeiro voo

Leia os seguintes documentos antes de usar o MAVIC™ Air:

1. *Mavic Air No Box*
2. *Mavic Air Manual do Usuário*
3. *Guia de Início Rápido Mavic Air*
4. *Mavic Air Disclaimer e Diretrizes de Segurança*
5. *Mavic Air Flight Intelligent Diretrizes de segurança da bateria*

Recomendamos que você assistir todos os vídeos tutoriais sobre o DJI oficial™ site e ler a *Mavic Air Disclaimer e Diretrizes de Segurança* antes de voar. Prepare-se para o seu primeiro voo, revendo a *Guia de Início Rápido Mavic Air* e referem-se a esta *Mavic Air Manual do Usuário* para mais detalhes.

Tutoriais de vídeo

Vá para o endereço abaixo ou leia o código QR à direita para ver os vídeos tutoriais Mavic ar, que demonstram como usar o Mavic Air com segurança: <http://www.dji.com/mavic-air/info#video>



Baixe o DJI GO 4 App

Certifique-se de usar o DJI GO™ 4 aplicativo durante o voo *. Digitalizar o código QR à direita para baixar a versão mais recente. A versão Android do DJI GO 4 é compatível com v4.4 Android e posterior. A versão iOS de DJI GO 4 é compatível com iOS v9.0 e posterior.



* Para uma segurança acrescida voo é restrita a uma altura de 98,4 pés (30 m) e uma gama de 164 pés (50 m) quando não ligados ou registrados na aplicação durante o voo. Isso se aplica a DJI GO 4 e todos os aplicativos compatíveis com aeronaves DJI.

Baixar DJI Assistente 2

Baixe o Assistente 2 DJI em <http://www.dji.com/mavic-air/download>

Conteúdo

Usando este manual	2
Índice	2
Leia Antes do primeiro voo	2
Tutoriais de vídeo	2
Baixe o DJI GO 4 App	2
Baixar DJI Assistente 2	2
Perfil do produto	6
Introdução	6
Destaques dos recursos	6
Preparando o Mavic Air	6
Diagrama de aeronaves	8
Diagrama controlador remoto	8
Ativação	9
aeronave	11
modos de voo	11
LEDs de aeronaves e Indicador de Estado	12
Retornar para Página Principal	13
Sistemas de visão	16
Modos de voo inteligentes	19
Sistemas de Assistência Avançada piloto	27
Colocar e Retirar as hélices	27
Bateria de voo inteligente	28
Cardan e câmera	32
Controle remoto	35
Usando o controle remoto	35
Zona Transmissão Optimal	38
Ligando o controlador remoto	39
DJI GO 4 App	41
Equipamento	41
editor	43
Skypixel	43
Eu	43
Controlar o avião com um dispositivo móvel	44

Voar	47
Requisitos voo Ambiente	47
Limites de voo e zonas GEO	47
Checklist Comprovação	48
Auto decolagem e Auto Landing	49
Iniciar / parar os Motores	49
Voo de teste	50
Apêndice	53
Especificações	53
Calibrar a Bússola	55
Atualizações de firmware	57
Pós-Venda Informação	57

Perfil do produto

Esta seção apresenta a Mavic Ar e lista os componentes da aeronave e controle remoto.

Perfil do produto

Introdução

O DJI Mavic Air apresenta um novo design dobrável e uma de 3 eixos cardan câmara totalmente estabilizado capaz de gravar vídeo 4K e 12 megapixels fotos. tecnologias de assinatura DJI, como desvio de obstáculos e modos de voo inteligente como SmartCapture, 8K **Panorama**, **Assistência Sistemas Piloto Avançado**, **QuickShots**, **ActiveTrack™** e **TapFly™**. **fazer a captura de tiros complexos fácil.** O Mavic Air possui uma velocidade máxima de voo de 42,5 mph (68,4 kph) e um tempo máximo de voo de 21 minutos *.

Destaques dos recursos

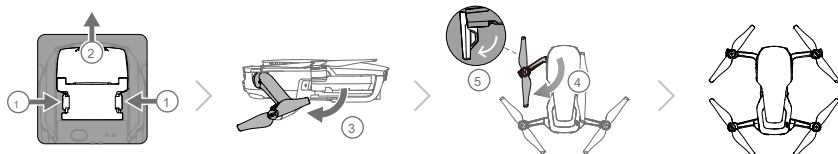
Câmara e cardan: Com a Mavic Air, você é capaz de gravar vídeo 4K em até 30 quadros por segundo e capturar 12 megapixels fotos que parecem nítidas e claras, tudo estabilizado pela onboard cardan de 3 eixos. **Controlador de voo:** O controlador de voo de última geração foi atualizado para fornecer uma experiência de voo mais seguro, mais confiável. A aeronave é capaz de retornar automaticamente ao seu ponto inicial quando o sinal do controle remoto for perdido ou o nível da bateria é baixo. Bem como ser capaz de pairar dentro em baixas altitudes, o avião pode detectar e evitar os obstáculos no seu percurso, aumentando a segurança.

HD Video Downlink: a tecnologia Wi-Fi avançado do DJI está embutido no controlador remoto, oferecendo uma gama de transmissão de até 2,49 mi (4 km) ** e tornando possível transmitir vídeo 720p para o dispositivo móvel.

Preparando o Mavic Air

Preparação da aeronave

1. Remova o protetor cardan a partir da câmara.
2. Todas as armas aeronaves são dobradas antes de a aeronave é embalado na fábrica. Primeiro, desdobrar os braços traseiros, em seguida, desdobre os braços dianteiros e o trem de pouso dianteiro.



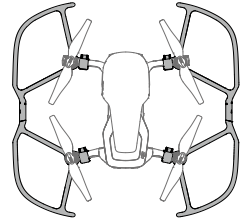
* O tempo máximo de voo foi testado em condições sem vento que voam em um 15,5 mph consistente (25 kph). Este valor deve ser tomada apenas para referência.

** O controlador remoto é capaz de atingir a sua distância de transmissão máxima (FCC) em uma ampla área aberta sem a interferência electromagnética e a uma altitude de cerca de 400 pés (120 m).

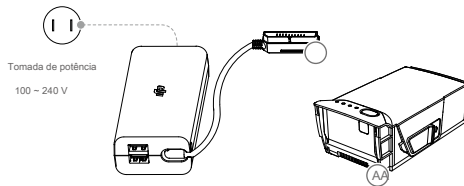
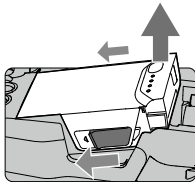
3. Por razões de segurança, é recomendado que os guardas da hélice são montados ao voar no modo Beginner ou dentro de casa. Consulte a *Mavic Air hélice Guarda Guia do Usuário* aprender mais.



- Recomenda-se que o protetor cardan ser anexado quando a aeronave não está em uso. Verifique se o cardan é horizontal ao montar ou remover o protetor do cardan. Verifique se o trem de pouso está devidamente desdobrou antes do uso. Caso contrário, as antenas internas podem ser afetadas causando sérios problemas para o link do vídeo.
- Ao colocar a aeronave fora após o uso, certifique-se de dobrar o trem de pouso antes de dobrar os braços de aeronaves.



4. Baterias voo All inteligentes estão em modo de hibernação antes do embarque para garantir a segurança. Use o adaptador de energia AC fornecido para carregar e ativar Baterias voo Inteligentes pela primeira vez. Carregar a Intelligent voo bateria completamente antes de cada voo é recomendado. Para carregar um voo de bateria inteligente após o voo, remova-o da aeronave e anexe-lo ao adaptador de energia AC.



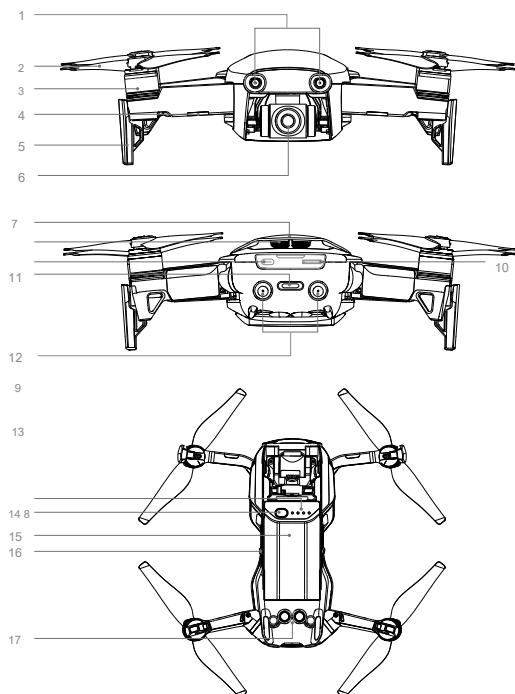
Preparação do controlo remoto (RC)

1. Abra as antenas e braçadeiras de dispositivos móveis.
2. Remova as varas de controle de seus slots de armazenamento no controle remoto e aperte-os no lugar.
3. Escolha um cabo RC adequado com base no tipo de dispositivo móvel está sendo usado. Um cabo com um conector relâmpago está ligado por padrão, e cabos Micro USB e USB-C estão incluídas na embalagem. Mova o controle deslizante cabo para o fim da ranhura no grampo esquerdo e ligue a extremidade do cabo para o dispositivo móvel. Proteja o seu dispositivo móvel, empurrando ambos os grampas para dentro.



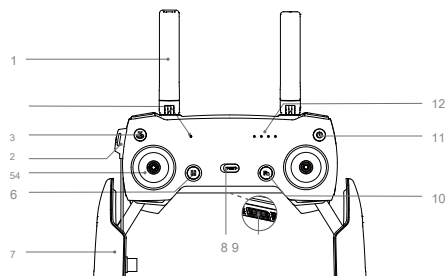
- Ao usar um tablet, usar a porta USB no controle remoto.
- Não use as portas USB e micro USB simultaneamente para ligação de vídeo. Desligar todos os dispositivos a partir de uma porta antes de ligar um dispositivo para a outra porta de ligação para vídeo.

Diagrama de aeronaves



1. Encaminhar Vision System
2. Hélices
3. Motores
4. LEDs Frontais
5. Landing Gear (com antenas embutidas)
6. cardan e câmera
7. antenas GPS
8. aberturas
9. USB-C Porto
10. Camera microSD slot para cartão
11. Aircraft Indicador de estado Botão / Função
12. Sistema de Visão Backward
13. LEDs de nível de bateria
- Botão 14. Poder
15. Bateria voo Inteligente
16. Travas da bateria
17. Sistema de Visão Downward

Diagrama controlador remoto



1. As antenas
Relé de controle de aeronaves e sinais de vídeo.
2. LED de estado
Exibe o status do sistema do controlador remoto.
3. Return to Home (RTH) Botão
Pressione e segure o botão para iniciar RTH. Prima novamente para cancelar RTH.
4. O carregamento / Main Video Link Porto (Micro USB)
Conecte-se ao adaptador de alimentação CA para carregar a bateria do controlador remoto; conectar a um dispositivo móvel para ligação de vídeo via cabo RC.

5. varas de controle

Controlar a orientação e movimento da aeronave.

Botão Pausa 6. voo

Pressione uma vez para uma travagem de emergência (quando GPS ou Vision System estão disponíveis).

7. Grampos do Dispositivo Móvel

Com segurança montar seu dispositivo móvel para o controlador remoto.

8. Modo de voo interruptor

Alternar entre a P-S-modo e modo.

9. USB / Assistant Video Link Porto

Conectar a um dispositivo móvel para downlink de vídeo através de um cabo USB padrão.

Marcação 13. cardan

Controla a inclinação da câmera.

Botão 14. Registro

Pressione para iniciar a gravação de vídeo. Pressione novamente para parar a gravação.

15. Botão customizável

Executa várias funções com base nas configurações do aplicativo DJI GO 4.

Botão 16. Shutter

Pressione para tirar uma foto. Se Burst modo de disparo é selecionado, será levado um número pré-definido de fotos.

Botão 10. Função

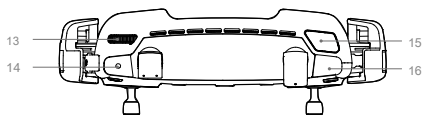
Executa várias funções com base nas configurações do aplicativo DJI GO 4.

Botão 11. Poder

Pressione uma vez para verificar o nível atual da bateria. Pressione uma vez, em seguida, novamente e segure para ligar / desligar o controle remoto.

12. LEDs de nível de bateria

Exibir o nível da bateria do controle remoto.



Ativação

O Mavic Air requer ativação antes da primeira utilização. Siga os passos abaixo para ativar a Mavic Air usando o aplicativo DJI GO 4:

1. Conecte o dispositivo móvel ao controlador remoto e, em seguida, lançar DJI GO 4.
2. Efetue login no aplicativo usando sua conta DJI ou registrar uma nova conta DJI.
3. Ligue a aeronave e controle remoto.
4. Selecione "Mavic Air", selecione "Conectar-se da aeronave Wi-Fi" e "Conexão com fio", e siga as instruções para estabelecer a conexão.
5. Toque em "Ativação de dispositivos" após a conexão estiver concluída, e siga as indicações para activar a Mavic Air.

aeronave

Esta seção apresenta o controlador de voo, frente, para trás e para baixo Vision Systems, ea Intelligent voo da bateria.

aeronave

O Mavic Air contém um controlador de voo, sistema de downlink de vídeo, sistema de propulsão, e um voo de bateria inteligente. Consulte o diagrama de aeronaves na seção Perfil do produto.

modos de voo

O Mavic Air tem dois modos de voo que os usuários podem selecionar, além de um terceiro modo de voo que a aeronave cai de volta para, em determinadas circunstâncias:

-Modo P (Posicionamento): P-mode funciona melhor quando o sinal GPS é forte. A aeronave utiliza GPS e os Sistemas de Visão para localizar-se, estabilizar e navegar entre os obstáculos. Modos de voo inteligentes, como SmartCapture, QuickShots, TapFly e ActiveTrack são activadas neste modo. Quando a frente e para trás Vision Systems estão habilitados e condições de iluminação são suficientes, o ângulo máximo de atitude de voo é de 15 ° ea velocidade máxima de voo é 17,9 mph (28,8 kph). Nota: P-modo requer movimentos mais amplos do braço para atingir altas velocidades.

S-modo (Desporto): Em S-mode a aeronave utiliza GPS apenas para posicionamento ea Frente e Sistemas de Visão Backward estão desativados. Como tal, a aeronave não é capaz de detectar e evitar obstáculos e modos de voo inteligentes não estão disponíveis.

Nota: Em modo S respostas aeronaves são otimizados para agilidade e velocidade tornando-a mais ágil para ficar movimentos.

Modo ATTI: A aeronave muda automaticamente para (modo ATTI) Modo de atitude quando os Sistemas de Visão não estão disponíveis e o sinal do GPS é fraco ou a bússola está sofrendo interferência. Quando a sistemas de visão não estão disponíveis a aeronave não é capaz de posicionar-se ou auto-brake, então existem perigos de voo potenciais ao voar em modo ATTI. No modo ATTI, a aeronave é facilmente afetado por seus arredores. Fatores ambientais tais como o vento pode resultar em deslocamento horizontal, que podem apresentar riscos, especialmente quando voando em espaços confinados.



- É altamente recomendável que você encontrar um lugar seguro para pousar o mais rápido possível se a aeronave entra no modo ATTI. Para reduzir a probabilidade do modo ATTI aviões entrar e minimizar os riscos se ele entrar no modo ATTI, evitar voar em áreas onde o sinal GPS é fraco e evitar voar em espaços confinados.

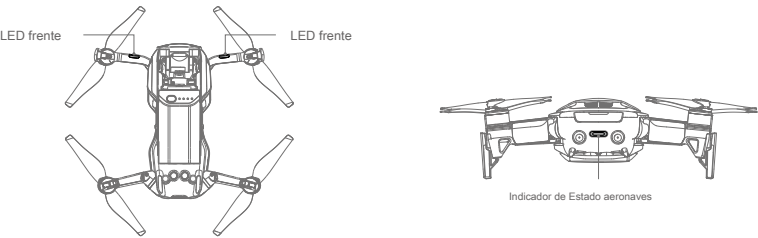
- A frente e para trás Vision Systems são deficientes em S-mode, o que significa que a aeronave não será capaz de detectar automaticamente os obstáculos em seu caminho.
- distância máxima velocidade e frenagem da aeronave está significativamente aumentada em modo S. Uma distância mínima de travagem de 98,4 pés (30 m) é necessária em condições sem vento. velocidade de descida é aumentado significativamente em modo-S.
-
- a capacidade de resposta da aeronave é aumentada significativamente em S-mode, o que significa um movimento vara pequena no controle remoto vai se traduzir em uma grande distância de viagem da aeronave. Estar vigilantes e manter espaço de manobra adequada durante o voo.



- Ativar "modos de voo Múltiplas" no aplicativo DJI GO 4 para permitir a alternância entre S-mode e P-mode.
- Use o botão de modo de voo no controle remoto para alternar entre modos de voo. S-modo só está disponível com um
- controlador remoto Mavic Air. S-mode é desativada quando voando com um dispositivo móvel.

LEDs de aeronaves e Indicador de Estado

O Mavic Air tem LEDs frontais e um Indicador de Status Aircraft. As posições destes LEDs são apresentados na figura abaixo:



Os LEDs da frente mostram a orientação da aeronave e o estado de algumas das funções (consulte as secções de função para mais detalhes). Os LEDs front fulgor vermelha sólida quando a aeronave é ligada para indicar a frente da aeronave.

O Indicador de Estado Aircraft comunica os status de sistema de controle de voo da aeronave e Intelligent voo da bateria. Consulte a tabela abaixo para obter mais informações sobre os estados de aeronaves indicadas pelo Indicador de Estado Aircraft. O Indicador de Estado Aircraft também pisca quando o ponto inicial está sendo gravado, conforme descrito no retorno para a seção Home.

Estado aeronaves Unidos Indicator

	Cor	Piscar / Sólido	Descrição do estado da aeronave
estados normais			
	Alternando vermelho, verde e amarelo intermitente		Ligando e realização de testes de auto-diagnóstico
	Amarelo	Pisca quatro vezes	Aquecendo
	Verde	piscando lentamente	P-mode com GPS
	Verde	Periodicamente pisca duas vezes	P-mode com o para diante e Sistemas de baixa visão
	Amarelo	piscando lentamente	Sem GPS, Sistema de ion Atacante Vi s ou Sistema de Visão Downward
	Verde	piscar rapidamente	travagem
Unidos Aviso			
	Amarelo	piscar rapidamente	o sinal do controle remoto perdido
	Vermelho	piscando lentamente	Bateria Fraca
	Vermelho	piscar rapidamente	Criticamente baixo bateria
	Vermelho	piscando	erro IMU
	Vermelho	Sólido	Erro crítico
	Alternando vermelho e amarelo	piscar rapidamente	calibração da bússola necessário

Retornar para Página Principal

O retorno à função Home (RHT) traz a aeronave de volta para a última Home Point gravado. Existem três tipos de RTH: Smart RHT, Low RTH bateria, e à prova de falhas RHT. Esta seção descreve esses três cenários em detalhes.

	GPS	Descrição
Home Point		Se um sinal de GPS forte foi adquirida antes da decolagem, o ponto inicial é o local de onde a aeronave lançada. A intensidade do sinal de GPS está indicado pelo ícone GPS (). O Indicador de Estado Aircraft piscará verde rapidamente quando o ponto inicial é gravada.

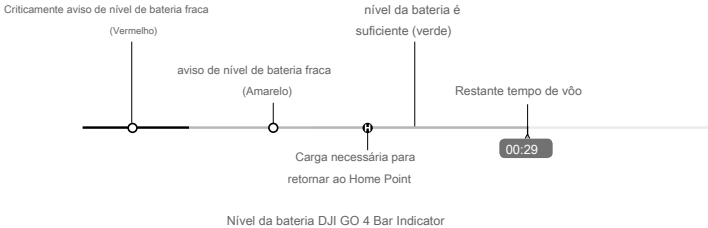
Inteligente RTH

Se o sinal GPS é suficientemente forte, inteligente RTH pode ser usado para trazer a aeronave de volta ao ponto inicial. Inteligente RTH é iniciado quer tocando  na DJI GO 4 aplicativo (e seguindo a tela em instruções) ou pressionando e segurando o botão RTH no controle remoto. Inteligente RTH é possível

sair tocando  no aplicativo DJI GO 4 ou pressionando o botão RTH na controle remoto.

RTH Low Battery

Low Battery RTH é acionado quando o Intelligent voo da bateria se esgota a um ponto que pode afetar o retorno seguro da aeronave. Voltar para casa imediatamente ou pousar a aeronave prontamente quando solicitado. DJI GO 4 vai exibir um aviso quando um aviso de bateria fraca é acionada. A aeronave retornará automaticamente para o ponto inicial se nenhuma ação for tomada depois de dez segundos da contagem regressiva. O usuário pode cancelar o procedimento RTH pressionando o botão or Flight Pausa RTH no controle remoto. Os limiares para os avisos de nível de bateria são automaticamente determinada com base na altitude atual da aeronave e distância do ponto inicial. Low RTH bateria só será acionado uma vez durante cada voo.



- As zonas coloridas e marcadores no 4 bateria barra indicadora de nível DJI GO refletir o tempo de voo estimado restante. Eles são automaticamente ajustadas de acordo com a atual localização da aeronave e status.
- Se o nível atual da bateria só pode suportar a aeronave tempo suficiente para descer de sua altitude atual um aviso criticamente baixo nível da bateria será acionado eo avião irá descer e pousar automaticamente. Este procedimento não pode ser cancelado. Se houver perigo de colisão ocorrer, aperte o acelerador para cima e tentar navegar para fora.
- Se o nível da bateria é suficiente a barra do indicador de nível de bateria nas 4 de aplicativos DJI GO exibe estimado o tempo de voo restante com base no nível atual da bateria.

Se aparecer um aviso de bateria fraca, agir como descrito na tabela abaixo.

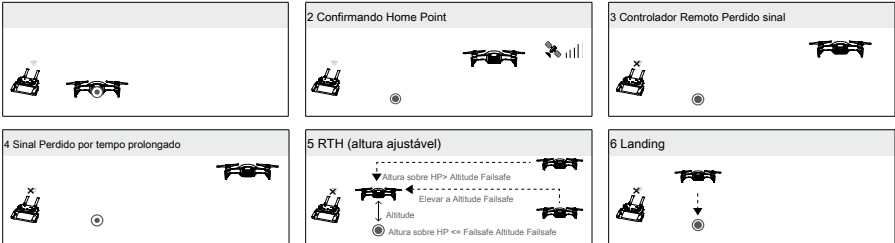
RTH e Bateria Avisos sobre o nível

Atenção	Estado aeronaves Indicador	DJI GO 4 App	Controle remoto	Observações / Instruções
Baixo Nível de Bateria	Pisca em vermelho lentamente	Toque em "Go-casa" para ter o retorno da aeronave ao ponto inicial automaticamente ou "Cancelar" para retomar voo normal. Se nenhuma ação for tomada, a aeronave voará automaticamente para casa depois de 10 segundos.	Alarme soa continuamente	nível da bateria é baixo. Voar a aeronave de volta e pousar imediatamente, em seguida, parar os motores e substituir a bateria.
Nível de Bateria Criticamente Baixo	Pisca em vermelho e rapidamente pisca em		Alarme soa continuamente	A aeronave vai descer e pousar automaticamente. Este procedimento não pode ser cancelado. Se houver perigo de colisão ocorrer, aperte o acelerador para cima e tentar navegar para fora.

failsafe RTH

O Vision System Atacante permite que a aeronave para criar um mapa em tempo real da sua rota de voo como ele voa. Se o Ponto de Início foi gravado com sucesso e a bússola está funcionando normalmente, à prova de falhas RTH será ativado automaticamente se o sinal do controle remoto está perdido para um determinado período de tempo (três segundos ao usar o controle remoto e 20 segundos ao voar com um dispositivo móvel). Quando Failsafe RTH é ativado, a aeronave vai refazer sua rota para casa voo original.

Se o sinal de controle sem fio é restabelecida durante o procedimento à prova de falhas RTH, a aeronave vai pairar na sua actual localização por 10 segundos e esperar por comandos do piloto. O utilizador pode puxar as varas de controlo à prova de falhas para cancelar RTH e retomar o controlo. Se nenhum comando piloto é dada a aeronave vai retomar seu voo para casa. 1 Grave Home Point



Procedimento RTH

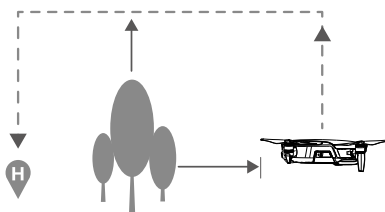
Inteligente RTH, Low RTH bateria, e à prova de falhas RTH siga este procedimento:

1. A aeronave se ajusta a sua orientação.
2. a. Se a aeronave é mais do que 20 m do ponto inicial ascende à altitude pré-definido RTH e, em seguida, voa para o ponto inicial.
- b. Se a aeronave estiver entre 5 m e 20 m do ponto inicial:
 - Eu. Se o RTH a opção Altitude atual está habilitado (a configuração padrão no DJI GO 4) a aeronave voa para o Ponto de Início na altitude atual, a menos que a altitude atual é inferior a 2,5 m, caso em que a aeronave ascende a 2,5 m e em seguida, voa para o ponto inicial.
 - ii. Se o RTH a opção Altitude atual está desativada, a aeronave aterrar imediatamente.
 - c. Se a aeronave é inferior a 5 m do ponto inicial aterrar imediatamente.
5. As terras de aeronaves e seus motores pára uma vez que atinge o Ponto de Início.

Desvio de obstáculos Durante RTH

O Mavic Air sentidos e ativamente tenta evitar obstáculos durante RTH, desde que as condições de iluminação são suficientes para a frente e Sistemas de Visão para trás para operar. O processo de desvio de obstáculos é a seguinte:

1. A aeronave desacelera quando um obstáculo é detectado.
2. A aeronave pára e pára em seguida, começa a voar para trás e sobe verticalmente até que nenhum obstáculo é detectado.
3. O procedimento RTH recomeça. A aeronave voa para o ponto inicial para a nova altitude.



- A aeronave não será capaz de retornar ao ponto inicial se o sinal de GPS é fraco ou se o GPS não está disponível.
- No Smart RTH e Low Battery RTH, durante a subida da aeronave à sua altitude RTH, a subida é automático até uma altura de 65 pés (20 m) é atingido. Uma vez que a altitude é de 65 pés (20 m) ou superior, movendo-se a alavanca do acelerador comandos da aeronave para parar ascendente e voar para o Ponto de Início em sua altitude atual.
- A aeronave não será capaz de evitar obstáculos durante Failsafe RTH se a frente e para trás Vision Systems estão indisponíveis. É importante definir uma adequada RTH Altitude antes de cada voo. Inicie o DJI GO 4 aplicativo, toque e, em seguida, definir o Altitude RTH. A aeronave não pode evitar os obstáculos acima ou ao lado da aeronave.
- Durante o procedimento RTH velocidade e altitude da aeronave pode ser controlado usando o controle remoto ou o DJI GO 4 aplicativo, mas sua orientação e direção de voo são controlados pelo controlador de voo.

Proteção Landing

Landing Proteção será activada durante Inteligente RTH.

1. Quando Landing Proteção determina que o solo é adequado para o pouso, a Mavic Air vai pousar suavemente.
2. Se Landing Proteção determina que o solo não é adequado para o pouso, a Mavic Air vai pairar e aguardar a confirmação do piloto.
3. Se Landing proteção não está operacional, o aplicativo DJI GO 4 irá exibir um prompt de pouso quando o Mavic Air desce abaixo de 0,5 metros. Puxe para baixo no acelerador ou use o controle deslizante auto pouso para pousar.

Landing Precision

O Mavic Air verifica automaticamente e tenta combinar as características do terreno por baixo durante Return to Home. Quando o terreno atual corresponde Home Point terreno, a Mavic Air começará pouso. O aplicativo DJI GO 4 vai mostrar um prompt de incompatibilidade recurso terreno se correspondência falhar.



- desempenho Landing Precision está sujeita às seguintes condições:

- uma. O ponto inicial deve ser registrado na decolagem e não deve ser alterado durante o voo, caso contrário, a aeronave terá nenhum registro de características do terreno do ponto inicial.
- b. Durante a decolagem da aeronave deve subir verticalmente 7 m antes de se mover na horizontal.
- c. As características do terreno Home Point deve permanecer praticamente inalteradas.
- d. As características do terreno Home Point deve ser suficientemente distintivo.
- e. As condições de iluminação não deve ser muito clara ou muito escura. As seguintes

- ações estão disponíveis durante o pouso de precisão:

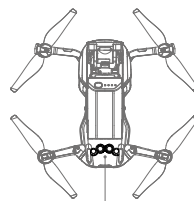
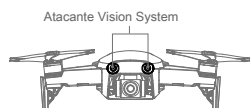
- uma. Acelerador para baixo para acelerar o pouso.
- b. Mover as varas de controle em qualquer outra direção para parar Precision Landing. O Mavic Air descerá verticalmente após as varas de controle são liberados.

Sistemas de visão

O Mavic Air é equipado com frente, para trás, e sistemas de visão descendente que constantemente verificar se há obstáculos na frente e atrás das aeronaves, permitindo-lhe evitar colisões, indo ao redor ou pairando (se as condições de iluminação são adequados).

Os principais componentes da frente e para trás Vision Systems são quatro câmeras localizadas no nariz e na parte traseira da aeronave.

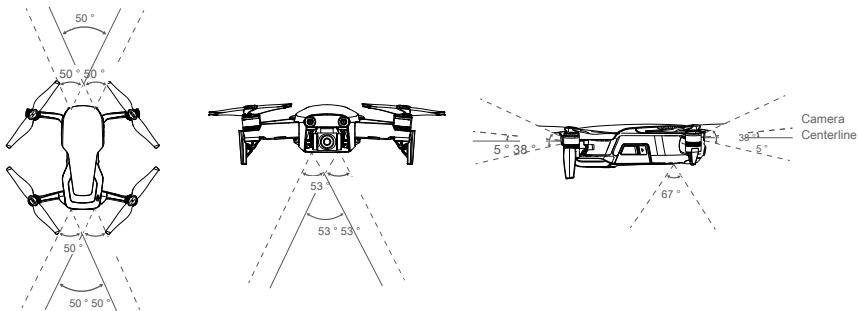
O sistema de visão para baixo ajuda a aeronave manter sua posição atual. Com a ajuda do sistema de visão para baixo, a Mavic Air pode pairar no lugar mais precisamente e voar dentro de casa ou em outros ambientes onde um sinal de GPS não está disponível. Os principais componentes do sistema de visão para baixo são duas câmeras e um módulo de infravermelho 3D localizado na parte inferior da aeronave.



Sistema de Visão para baixo

Campos de detecção

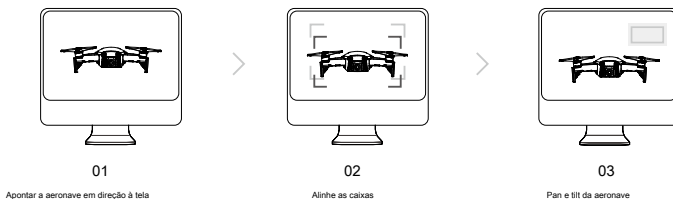
Os campos de detecção dos Atacante, sistemas de visão para trás e para baixo é descrito abaixo. Note-se que a aeronave não pode sentir ou evitar obstáculos que não estão dentro dos campos de detecção.



Calibragem Câmeras Sistema de Visão

A frente, para trás, e para baixo câmeras Vision System instalados na aeronave estão fábrica calibrado, mas pode requerer calibração via DJI Assistente 2 ou o aplicativo DJI GO 4 se a aeronave é submetido a um impacto.

O modo mais preciso para calibrar os sistemas de visão é usando DJI Assistant 2. Siga os passos abaixo para calibrar as câmeras Forward Vision do sistema, em seguida, repita os passos para calibrar as câmeras Vision System trás e para baixo.



1. Aponte a aeronave em direção à tela.
2. Mova a aeronave para alinhar as caixas mostradas na tela.
3. Pan e inclinação da aeronave, conforme solicitado.

Quando o DJI GO 4 aplicativo avisa que uma calibração do sistema de visão é necessária, mas um computador não é nas proximidades de uma calibração rápida pode ser executada dentro do aplicativo. Toque através de "Status Aircraft" > "Sensores de visão" para iniciar a calibração rápida.



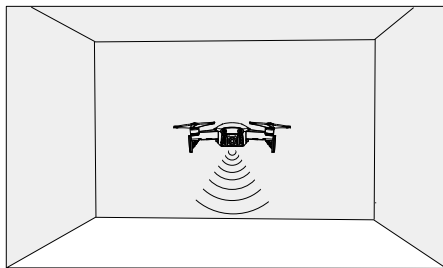
- calibração rápida é uma solução rápida para os problemas do sistema de visão. Quando possível, ligando a aeronave a um computador para realizar uma calibração completa usando DJI Assistente 2 é recomendado. Apenas calibrar quando as condições de iluminação são adequadas e em superfícies texturizadas, como grama. Não calibre da aeronave em superfícies altamente reflectoras como mármore ou cerâmica.

Usando os Sistemas de Visão

O sistema de visão para baixo é ativado automaticamente quando a aeronave está ligada. Não é necessária nenhuma ação adicional. Usando o sistema de visão para baixo, a aeronave pode pairar precisamente mesmo sem GPS. O sistema de visão para baixo é normalmente usado em ambientes fechados onde o GPS não está disponível. O sistema de visão descendente funciona melhor quando a aeronave está em alturas de 1,6 a 26 pés (0,5 a 8 m). Se a altitude da aeronave estiver acima de 8 m a função Visão Posicionamento pode ser afetado, é necessário cautela para extra.

Siga os passos abaixo para utilizar o sistema de visão para baixo:

1. Assegurar a aeronave está em modo-P e colocar a aeronave sobre uma superfície plana. Note-se que o sistema de visão para baixo pode não funcionar corretamente em superfícies sem variações padrão claro.
2. Ligue a aeronave. A aeronave vai pairar no lugar após a decolagem. O Indicador de Estado Aircraft irá piscar duas vezes a verde, o que indica o sistema de visão para baixo está funcionando.



Usando a frente e para trás Vision Systems, a aeronave é capaz de ativamente freio quando os obstáculos são detectados na frente. The Forward e sistemas de visão Backward funcionam melhor quando a iluminação é adequada e obstáculos estão claramente marcados ou texturizada. A aeronave deve voar em não mais de 17,9 mph (22,8 kph) para permitir a distância de travagem suficiente.



- O desempenho dos Sistemas de Visão são afetados pela superfície a ser sobrevoado. A aeronave muda automaticamente de modo-P para o modo ATTI quando a sistemas de visão não estão disponíveis e o sinal do GPS é fraco ou a bússola está sofrendo interferência. Operar a aeronave com grande cautela nas seguintes situações:

- uma. Voando a altas velocidades abaixo de 1,6 pés (0,5 m).
- b. Voando sobre superfícies monocromáticas (preto por exemplo, puro, branco puro, puro vermelho, verde puro).
- c. Voando sobre superfícies altamente reflectoras.
- d. Voando sobre água ou superfícies transparentes.
- e. Voando sobre superfícies ou objectos em movimento.
- f. Voar em uma área onde a iluminação muda com frequência ou drasticamente.
- g. Sobrevoando extremamente escuro (<10 lux) ou brilhantes (> 100.000 lux) superfícies ou para fontes de luz brilhantes (por exemplo, para a luz do sol).
- h. Voando sobre superfícies sem padrões ou textura claras.
- Eu. Voando sobre superfícies com padrões idênticos de repetição ou textura (por exemplo, ladrilhos).
- j. Voando sobre pequenas e finas objetos (por exemplo, galhos de árvores ou linhas de energia).
- k. Voando a altas velocidades de mais de 11,2 mph (18 kph) a 3,3 pés (1 m).



- Manter as câmeras e sensores limpo em todos os momentos. Sujeira ou outros detritos podem afetar negativamente sua eficácia.
- O atacante, sistemas de visão para trás e para baixo pode não ser capaz de reconhecer padrões no terreno em (<100 lux) ambientes muito escuros.

Modos de voo inteligentes

O Mavic Air suporta modos de voo inteligentes incluindo QuickShots, ActiveTrack, SmartCapture, modo de tripé, de modo Cinematic, TapFly, e ponto de interesse. Toque  em DJI GO 4 para selecionar um voo Inteligente Modo.

QuickShots

QuickShots modos de disparo incluem Dronie, Círculo, Helix, Foguetão, Boomerang, e Asteroid. O Mavic Air grava um vídeo de acordo com o modo de disparo selecionado automaticamente e então gera um de 10 segundos de vídeo. O vídeo pode ser visualizado, editado, ou compartilhado com a mídia social a partir do menu de reprodução.



Dronie: A aeronave voa para trás e para cima, com a câmera trancada em seu assunto.



Círculo: Os círculos da aeronave em torno de seu tema.



Hélice: A aeronave voa para cima, em espiral em torno de seu tema.



Foguete: A aeronave sobe com a câmera apontando para baixo.



Bumerangue: A aeronave flutua para trás em torno do assunto em um caminho oval.

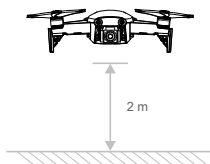


Asteróide: A aeronave voa para trás e para cima e, em seguida, leva várias fotos, em seguida, voa de volta ao seu ponto de partida. O vídeo gerado começa com um panorama da posição mais alta e, em seguida, mostra a descida.

usando QuickShots

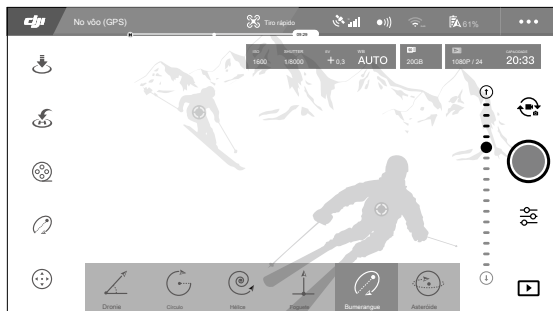
Certifique-se de que a aeronave está em modo P e que o Intelligent voo bateria esteja suficientemente carregada. Siga os passos abaixo para QuickShots de uso:

1. Tira e passe, pelo menos, 6,6 pés (2 m) acima do chão.



2. Em DJI GO 4, toqueira , em seguida, selecione QuickShots e siga as instruções.

3. Selecione o seu motivo principal na Câmera Vista (toque o círculo sobre o assunto ou arrastar uma caixa em torno do assunto) e escolher um modo de disparo. Toque em "GO" para iniciar a gravação. A aeronave vai voar de volta para sua posição original uma vez que a gravação tenha terminado.



4. Toque  para acessar o vídeo.



- QuickShots só estão disponíveis quando o sinal GPS é forte.
- Ao usar QuickShots, a aeronave não pode evitar obstáculos automaticamente. Só use QuickShots em áreas abertas de largura.

saindo QuickShots

Toque  em DJI GO 4 ou alternar o botão de modo de voo para S-mode para sair QuickShots qualquer momento durante a filmagem.

Pressione o botão de voo Pausa no controle remoto para quebra de emergência.

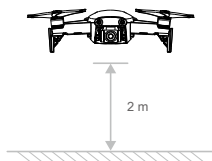
ActiveTrack

ActiveTrack lhe permite marcar e acompanhar vários objetos em movimento na tela do seu dispositivo móvel. No dispositivo de rastreamento externa é necessária. Mavic Air pode identificar automaticamente e rastrear pessoas, veículos e barcos, e usar diferentes estratégias de rastreamento para cada um.

usando ActiveTrack

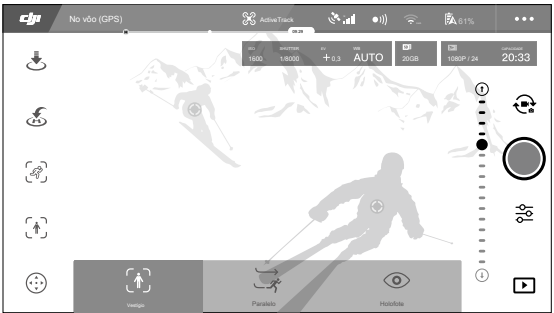
Certifique-se de que a aeronave está em modo P e que o Intelligent voo bateria esteja suficientemente carregada. Siga os passos abaixo para usar ActiveTrack:

1. Tira e passe, pelo menos, 6,6 pés (2 m) acima do chão.



2. Em DJI GO 4, torneira , em seguida, selecione ActiveTrack.

3. Toque no assunto que você deseja acompanhar, em seguida, toque para confirmar a sua seleção. Se o assunto não é reconhecido automaticamente, arraste uma caixa em torno dele. A caixa fica verde quando o assunto tem sido reconhecido e rastreamento começou. Se a caixa fica vermelho, o objeto não pôde ser identificado e você deve tentar novamente.



4. A aeronave irá automaticamente evitar obstáculos em sua trajetória de voo. Se a aeronave perde a noção do assunto, porque ele está se movendo muito rápido ou é obscurecida, re-selecione o assunto para retomar rastreamento.

ActiveTrack inclui os seguintes sub-modos:

Vestigio	Perfil	Holofote
A aeronave rastreia o assunto a uma distância constante. Use a vara de rolo no controle remoto ou o controle deslizante na DJI GO 4 de voar em um círculo em torno do assunto.	A aeronave rastreia o assunto em ângulo constante e a distância a partir do lado. Use a vara de rolo no controle remoto para voar em um círculo em torno do assunto.	A aeronave não irá traçar um motivo automaticamente, mas ele continua a apontar câmara para o assunto durante o voo. O controlador remoto pode ser utilizado para manobrar a aeronave, mas o controle de orientação é desativado. Usando a vara esquerda e marcação cardan irá ajustar enquadramento assunto.



- NÃO use ActiveTrack em áreas com pessoas, animais, objetos pequenos ou finos (por exemplo, galhos de árvores ou linhas de energia), ou objetos transparentes (por exemplo vidro ou água).
- Mantenha-se afastado de obstáculos próximos da trajetória de voo, especialmente os obstáculos à esquerda e à direita da aeronave.
- Operar a aeronave manualmente (pressione a tecla Pause voo ou alternar o botão de modo de voo para S-mode no controle remoto) ou toque  em DJI GO 4 em caso de emergência.
- Ser mais vigilantes quando se utiliza ActiveTrack em qualquer uma das seguintes situações:
 - a. O assunto tracked não está se movendo em um plano de nível.
 - b. As mudanças sujeitos rastreados forma drasticamente enquanto se move.
 - c. O assunto rastreado poderia estar fora de vista por um longo tempo.
 - d. O assunto rastreado está se movendo sobre uma superfície de neve.
 - e. O assunto rastreado tem uma cor semelhante ou padrão para o ambiente circundante.
 - f. luz disponível é muito baixo (<300 lux) ou muito alto (> 10.000 lux). Você deve seguir as leis e
- regulamentos de privacidade locais ao usar ActiveTrack.

Saindo ActiveTrack

Toque no botão de ícone de parada



na tela ou alternar o botão de modo de voo para S-mode no controle remoto controlador para sair ActiveTrack. Depois de sair ActiveTrack, a aeronave vai pairar no lugar, em que ponto você pode optar por voar manualmente, rastrear outro assunto, ou voltar para casa.

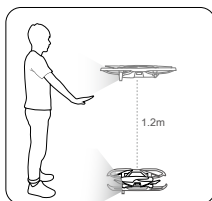
SmartCapture

Profunda aprendizagem reconhecimento de gestos permite-lhe tirar autorretratos, gravar vídeos, e controlar a aeronave usando gestos simples. O Mavic Air apresenta novos modos como GestureLaunch, siga e GestureLand. (Nota: v1.0.1.0 firmware Aircraft ou superior é necessário para usar SmartCapture).

Ativando FaceAware e PalmControl

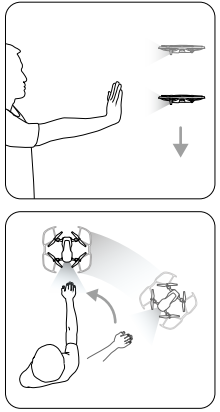
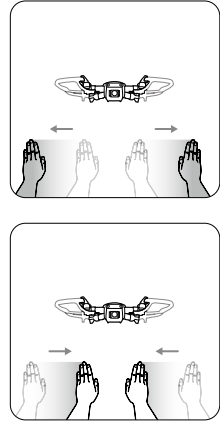
Para utilizar SmartCapture primeiro ativar FaceAware e PalmControl:

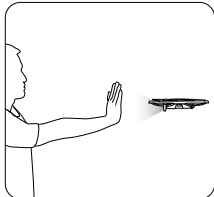
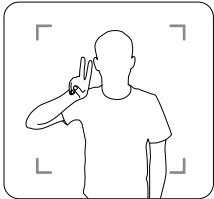
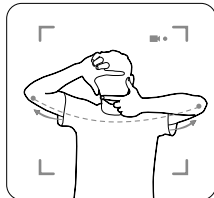
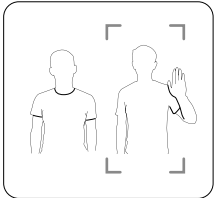
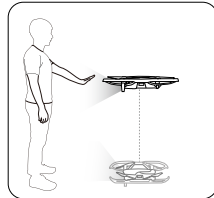
1. Toque  na DJI GO 4 aplicativo e selecione SmartCapture. Quando FaceAware ativou a aeronave emitirá dois bips e os LEDs frontal piscará em vermelho lentamente.
2. Em seguida, use um dos dois métodos a seguir para ativar PalmControl:
 - uma. GestureLaunch: Se a aeronave estiver no chão você pode usar GestureLaunch para comandar a aeronave para decolar e ativar PalmControl. Fique a uma distância de 6,6 a 9,8 pés (2 a 3 m) na frente da aeronave com a palma da mão na frente do nariz da aeronave. Mantenha a palma da mão aberta e os dedos fechar juntos. Depois de cerca de dois segundos a aeronave vai levar-se automaticamente e passe a uma altura de 3,9 pés (1,2 m). Os LEDs da frente piscará em verde lentamente para indicar que PalmControl foi ativado.



- b) Se a aeronave já está no ar, levantar e esticar o braço e posicione a palma da mão cerca de 6,6 pés (2 m) em frente do nariz da aeronave. Mantenha a palma da mão aberta e os dedos fechar juntos. Após cerca de dois segundos os LEDs frontal piscará em verde lentamente para indicar que PalmControl foi ativado.

Uma vez FaceAware e PalmControl ter sido ativado, você pode controlar a aeronave nas seguintes maneiras. (Fique dentro 23 pés (7 m) da aeronave para os seus gestos para ser reconhecido):

controle de Posição		
Mova a palma da mão para cima ou para baixo lentamente para controlar a altitude da aeronave. Mova seu braço esquerdo ou direito para controlar a orientação da aeronave. Avançar ou retroceder para voar para a frente ou para trás.	 LEDs frontais piscar em verde lentamente	
controle de Distância		
Levantar e estender o seu outro braço e mantenha suas duas palmas juntas. Mova suas mãos para além e a aeronave vai voar para longe de você, a uma distância máxima de 19.7 pés (6 m). Mova suas mãos e a aeronave vai voar na sua direção, a uma distância mínima de 6,6 pés (2 m).	 LEDs frontais piscar amarelo lentamente	

Segue		
Solte sua mão para o chão para ativar Seguir. Uma vez Siga é ativado, os LEDs da frente vai ficar verde. Como você se move o seu corpo, a aeronave vai segui-lo automaticamente. Enquanto Siga estiver ativo, você pode levantar a mão ou as mãos novamente para usar os outros recursos SmartCapture.	 LEDs frontais verde sólida	
Selfie		
Fazer um gesto V com uma mão. Uma vez que seu gesto selfie foi reconhecida uma segunda contagem regressiva de três começará. Com dois segundos restantes LEDs da frente da aeronave vai começar a piscar a vermelho lentamente, depois com um segundo restante eles vão começar a piscar em vermelho rapidamente.	 LEDs frontais piscar em vermelho rapidamente	
gravar vídeos		
Fazer um gesto quadro com os dedos (garantindo, pelo menos, um lado está acima do seu nariz). Uma vez que seu quadro gesto foi reconhecido da aeronave LEDs Frontais wi vai desligar e os wi câmera vai começar a gravar. Depois de cinco segundos ou mais se passaram, fazendo o gesto quadro novamente irá parar a gravação.	 LEDs da frente fora	
comutação de Controle		
uma. Solte sua mão para o chão. Os LEDs da frente vai ficar verde.	 LEDs frontais verde sólida	
b. A pessoa que gostaria de controlar a aeronave deve levantar a palma da mão na frente da aeronave. Uma vez que a aeronave está sob seu controle os LEDs frontal piscará em verde lentamente.	 LEDs frontais piscar em verde lentamente	
GestureLand		
Mova a palma da mão para baixo lentamente para fazer a descida da aeronave. Continue até que ele desceu à sua altitude mínima, em seguida, continuar comandando-o a descer por mais três segundos e ele vai pousar automaticamente e seus motores vai parar.	 LEDs da frente vermelha sólida	

Modo de tripé

Toque  na DJI GO 4 aplicativo para selecionar o modo tripé. No modo de tripé, a velocidade máxima de voo é limitado a 2,2 mph (3,6 kph).

Capacidade de resposta aos movimentos varia também é reduzida para movimentos mais suaves, mais controlados.



Só use o modo tripé onde o sinal GPS é forte ou condições de luz são ideais para os Sistemas de Visão. Se o sinal de GPS está perdido e se os Sistemas de Visão estão desactivados ou indisponíveis, a aeronave passará automaticamente para o modo ATTI.

Neste caso, a velocidade de voo vai aumentar e a aeronave não vai pairar no lugar. Use o modo de tripé com cuidado.

Modo Cinematic

Toque  na DJI GO 4 aplicativo para selecionar o modo Cinematic. No modo Cinematic, distância de frenagem da aeronave é estendido e sua velocidade de rotação é reduzida. A aeronave irá desacelerar suavemente até parar, mantendo imagem suave e estável, mesmo se as entradas de controle são agitado.

TapFly

TapFly possui quatro sub-modos, frente, trás, gratuito, e coordenar. Desde que as condições de iluminação são adequados (entre 300 e 10.000 lux), a aeronave irá automaticamente evitar obstáculos que sentidos. Frente:

A aeronave voará em direção ao alvo com os obstáculos sensoramento Forward Vision Sistema.

Backward: A aeronave voará na direção oposta da meta com o sistema de visão para trás

obstáculos de detecção ..

Livre: A aeronave vai voar para o alvo. O controle remoto pode ser usado para manobrar a orientação da aeronave livremente.

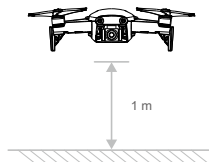
Coordenar: Toque em um local específico na tela. A aeronave vai viajar para o ponto em sua altitude atual,

em seguida, passe no lugar.

usando TapFly

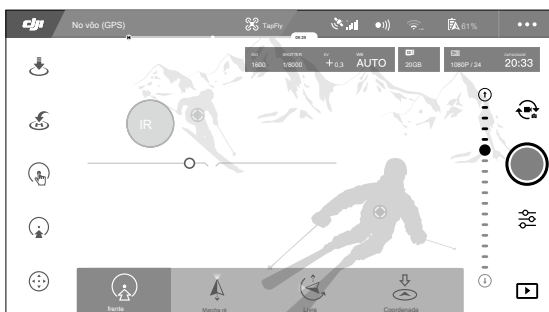
Certifique-se de que a aeronave está em modo P e que o Intelligent voo bateria esteja suficientemente carregada. Siga os passos abaixo para usar TapFly:

1. Tira e passe, pelo menos, 3,3 pés (1 m) acima do chão.



2. Em DJI GO 4, tornea  , selecionar TapFly, em seguida, selecionar um sub-modo e siga as instruções.

3. Toque uma vez no alvo e esperar que o botão "Go" para aparecer. Toque no botão "GO" para confirmar a seleção e a aeronave vai voar para o alvo automaticamente. Um aviso irá aparecer se o alvo não pode ser alcançado. Se este for o caso, selecione outro destino e tente novamente. O destino pode ser mudado vôo meados tocando no ecrã.



Saindo TapFly

Pressione o botão de vôo Pausa no controle remoto ou puxar uma alavanca de controle na direção oposta à direção de voo eo avião vai freio e pairar no lugar. Toque na tela para retomar TapFly. Toque

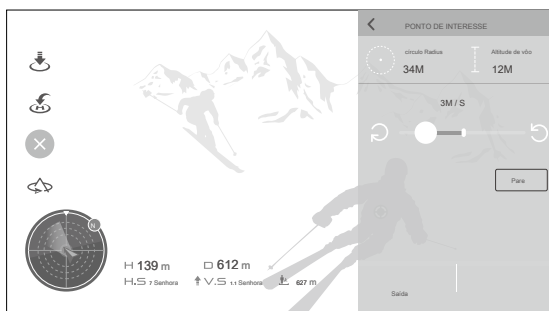
✕ ou alternar o botão de modo de vôo para S-mode para sair TapFly.



- NÃO use TapFly em áreas com pessoas, animais, objetos pequenos ou finos (por exemplo, galhos de árvores ou linhas de energia), ou objetos transparentes (por exemplo vidro ou água). Modo TapFly pode não funcionar correctamente quando a aeronave está voando sobre a água ou em áreas cobertas de neve.
- Pode haver desvios entre rotas de voo real e esperado selecionados em TapFly. A gama seleccionável para a direcção
- alvo é limitado. Você não pode fazer uma seleção perto das bordas superior e inferior da tela.

Ponto de interesse

Escolha um tema e definir o raio do círculo, altitude de vôo e velocidade de vôo, eo avião vai voar em torno do assunto de acordo com estas definições.



Sistemas de Assistência Avançada piloto

O recurso de Assistência sistemas piloto Avançada (APA) está disponível na P-modo. Quando APAS está habilitado a aeronave continua a responder aos comandos do usuário e planeja o seu caminho de acordo com ambas as entradas vara de controle e o ambiente de voo. APAS torna mais fácil para evitar obstáculos e obter imagens mais suave e dá uma melhor experiência de voo.

Quando APAS é habilitado, pressionando o botão de pausa voo no controle remoto ou tocando



o DJI GO 4 aplicativo traz a aeronave para uma parada. A aeronave vai pairar durante três segundos e aguardar comandos do piloto.

Para habilitar APAS, toque ...  na DJI GO 4 aplicativo.



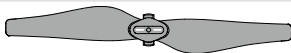
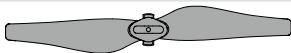
- O recurso APAS é desativado automaticamente quando se utiliza modos de voo inteligentes e retomará automaticamente depois de sair de modos de voo Inteligentes.

Flight Recorder

dados de voo, incluindo telemetria de voo, informações de status de aeronaves, e outros parâmetros é salvo automaticamente gravador de dados interna da aeronave. Estes dados podem ser acessados usando Assistente 2 DJI.

Colocar e Retirar as hélices

O Mavic Air utiliza 5332S modelo hélices. Há duas variedades de hélices 5332S, que são projetados para girar em direções diferentes. A presença ou ausência de manchas brancas sobre as hélices indica qual o tipo e eles são, portanto, que os motores que devem ser ligados para.

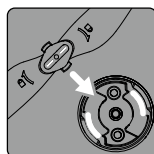
marcado	desmarcado
	
Anexar em motores com marcas brancas	Anexar em motores sem marcas brancas



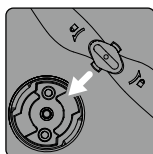
Transformar as hélices na direção indicada para montar e apertar.

Anexando os Hélices

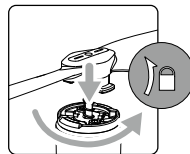
Anexar as hélices com as marcas brancas para os motores com marcas brancas. Pressione cada hélice para baixo sobre a placa de montagem e rodar no sentido de travado até que esteja garantido. Anexar hélices não marcadas para os motores sem marcas.



Marcas brancas



desmarcado



Destacando as Hélices

Pressionar as hélices para baixo na placa de montagem e rodá-las no sentido de destravado.



- pás da hélice são nítidas - manusear com cuidado.
 - utilizar apenas hélices originais DJI e não se misturam os tipos de hélices.
 - Assegurar que todas as hélices estão em boas condições antes de cada voo. Não use idade, lascado, ou hélices quebrados.
 - Garantir que as hélices e motores estão instalados firmemente e correctamente antes de cada voo. Para evitar lesões,
 - claro das e não toque hélices ou motores quando eles estão girando. Colocar a aeronave na direcção indicada na caixa de
 - transporte, durante o transporte ou armazenamento, para evitar danificar as hélices. Não espremer ou dobrar as hélices.
- Se hélices tornar desempenho de voo distorcida será afetado.
-

Bateria de voo inteligente

O Mavic Air Inteligente voo da bateria é um 11.55 V, 2375 mAh com carregamento inteligente / descarga funcionalidade. Ele só deve ser carregada utilizando uma DJI adequado autorizado adaptador de energia AC.

Características da bateria

1. Nível de Bateria de exibição: Os indicadores LED mostram o nível atual da bateria.
2. Auto-descarga função: Para evitar o inchaço, a bateria descarrega automaticamente para abaixo de 65% da carga máxima quando é inativo por mais de 10 dias. Demora cerca de um dia para descarregar a bateria a 65%. É normal sentir-se estar calor moderado emitido a partir da bateria durante o processo de descarga.
3. A carga equilibrada: As tensões das células da bateria são automaticamente em relação durante o carregamento.
4. sobrecarga de proteção: carregamento pára automaticamente quando a bateria está totalmente carregada.
5. Detecção de Temperatura: A bateria só será carregada quando a temperatura está entre 41 ° e 104 ° F (5 ° e 40 ° C).
6. Proteção contra sobrecorrente: A bateria pára de carregar se uma corrente excessiva for detectada.
7. Overdischarge proteção: Descarga pára automaticamente para evitar a descarga excessiva.
8. curto-circuito de proteção: A fonte de alimentação é cortada automaticamente se um curto-circuito for detectado.
9. Battery Cell Protection Damage: O DJI GO 4 aplicativo exibe uma mensagem de aviso quando for detectada uma célula de bateria danificada.
10. modo de hibernação: A bateria vai cortar o fornecimento de energia e desligar após 20 minutos de inatividade para economizar energia. Para evitar o excesso de descarregar a bateria entrará no modo de hibernação depois de seis horas de inatividade, se o nível da bateria é inferior a 10%. No modo de hibernação os indicadores de nível da bateria não acende. Carregar a bateria irá despertá-lo do estado de hibernação.
11. Comunicação: Informações relativas a tensão, a capacidade da bateria e de corrente são transmitidos para a aeronave.



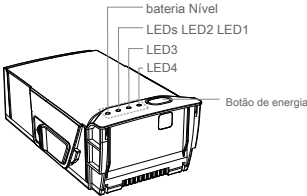
- Consulte a *Mavic Air Flight Intelligent Diretrizes de segurança da bateria* antes de usar. Usuários assumir total responsabilidade por todas as operações e uso.
-



- Antes de realizar Baterias voo inteligentes dentro de um avião, eles devem ser descarregada a 30% ou menos. Isso pode ser feito por voar seu Mavic Air ao ar livre até que haja menos de 30% de carga para a esquerda ou até que o Inteligente voo Bateria não acende.
-

Usando a bateria

Pressione o botão Power uma vez, em seguida, pressione novamente e segure por dois segundos para ligar a bateria ou desligado.



Aviso de baixa temperatura

1. A capacidade da bateria é significativamente reduzida quando voam em baixa temperatura (14 ° a 41 ° F (-10 ° a 5 ° C)) ambientes.
2. As pilhas não pode ser usado em (<14 ° F (-10 ° C)) ambientes extremamente baixa temperatura.
3. Acabar com o voo assim que o DJI GO 4 aplicativo exibe o aviso de bateria fraca em ambientes de baixa temperatura.
4. Para assegurar um ótimo desempenho da bateria, manter a temperatura da bateria acima de 68 ° F (20 ° C).
5. A capacidade da bateria reduzida em ambientes de baixa temperatura reduz o desempenho de resistência de velocidade do vento da aeronave, por isso é necessária cautela extra.



Em ambientes frios, inserir a bateria no compartimento da bateria e ligar a aeronave para aproximadamente 1 a 2 minutos para aquecer antes da descolagem.

Verificação de Nível de Bateria

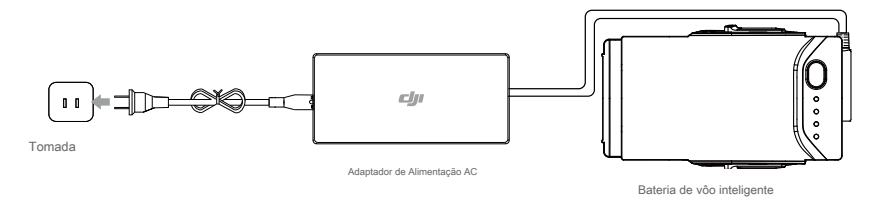
Os LEDs do nível da bateria na bateria exibir a quantidade de carga permanece. Se a bateria estiver desligado, pressione o botão Power uma vez e os LEDs do nível da bateria acende-se para mostrar o nível atual da bateria.

LEDs de nível de bateria				
● : LED está ligado. ☀ : LED está a piscar. ○ : LED está desligado.				
LED1	LED2	LED3	LED4	Nível de bateria
○	○	○	○	88% - 100%
○	○	○	☀	75% - 88% 63%
○	○	○	○	- 75% 50% -
○	○	☀	○	63% 38% - 50%
○	○	○	○	25% - 38% 13%
○	☀	○	○	- 25% 0% -
○	○	○	○	13%
☀	○	○	○	

Como carregar a bateria

O voo de bateria inteligente deve ser totalmente carregada antes de usá-lo pela primeira vez:

1. Ligar o transformador de corrente a uma fonte de energia (100 a 240 V, 50/60 Hz).
2. Conecte o Intelligent voo da bateria para o adaptador de energia AC usando o carregamento da bateria por cabo com a bateria desligada.
3. Os LEDs de nível de bateria exibir o nível atual da bateria durante o carregamento. O voo Bateria Inteligente está totalmente carregada quando o nível da bateria LEDs todas desligar. Retire o adaptador de energia AC quando a bateria está completamente carregada.



Inteligente Tempo de carregamento da bateria voo

53 minutos em ambientes em temperaturas entre 59 ° e 104 ° F (15 ° e 40 ° C); 1 hora e 40 minutos em ambientes em temperaturas entre 41 ° e 59 ° F (5 ° e 15 ° C).

- ⚠️ • NÃO cobrar um voo de bateria inteligente imediatamente após o voo, porque a sua temperatura pode ser muito alta. NÃO cobrar um voo Bateria Inteligente até que arrefeça a próxima da temperatura ambiente.
- O adaptador de alimentação AC irá parar de carregar a bateria, se a temperatura da célula de bateria não está dentro do alcance de operação (41 ° a 104 ° F (5 ° C a 40 ° C)). A temperatura ideal é de carregamento 71,6 ° a 82,4 ° F (22 ° a 28 ° C).
- A bateria opcional de carregamento Hub pode carregar até quatro baterias. Por favor, visite o oficial DJI Online Store para saber mais.

LEDs de nível de bateria durante o carregamento				
☐ : LED está ligado. ⚙ : LED está a piscar. ○ : LED está desligado.				
LED1	LED2	LED3	LED4	Nível de bateria
⚙	⚙	○	○	0% - 50%
⚙	⚙	⚙	○	50% - 75%
⚙	⚙	⚙	⚙	75% - 100%
○	○	○	○	totalmente carregada

Proteção da bateria

A tabela abaixo mostra os mecanismos de proteção da bateria e padrões de LED correspondente.

Mecanismos de proteção da bateria					
LED1	LED2	LED3	LED4	Piscando Pattern	Proteção da bateria item
○	☀	○	○	LED2 pisca duas vezes por segundo	sobrecorrente detectado
○	☀	○	○	LED2 pisca três vezes por segundo	Curto-circuito detectado
○	○	☀	○	LED3 pisca duas vezes por segundo	sobrecarga detectada
○	○	☀	○	LED3 pisca três vezes por segundo	Carregador de sobre-tensão detectada
○	○	○	☀	LED4 pisca duas vezes por segundo	temperatura de carga é demasiado baixo
○	○	○	☀	LED4 pisca três vezes por segundo	temperatura de carga é demasiado elevada

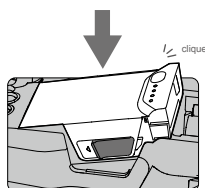
No caso de carregamento protecção temperatura que ocorre a bateria vai retomar o carregamento uma vez que a temperatura voltou para dentro da gama permissível. Se um dos outros mecanismos de proteção da bateria ativa, para retomar o carregamento uma vez que o problema foi resolvido, é necessário primeiro pressione o botão Power para ligar a bateria, desligue a bateria do adaptador de energia AC, e, em seguida, conecte-o novamente para retomar o carregamento.



- não DJI não assume qualquer responsabilidade por danos causados por terceiros adaptadores de energia AC.

Inserir a Bateria Inteligente vôo

Insira o Intelligent vôo da bateria no compartimento da bateria da aeronave, certificando-se que ele é montado com firmeza e que as travas da bateria ter clicado no lugar.



Retirar a bateria de vôo inteligente

Deslize as travas da bateria na lados da Intelligent vôo bateria e ele vai sair do compartimento da bateria.



- Nunca inserir ou remover a bateria quando ela está ligada.
- Certifique-se de que a bateria está montado firmemente. A aeronave não vai decolar, se a bateria está montada incorretamente.

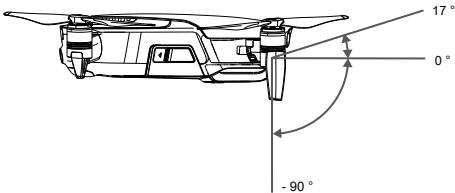
Cardan e câmera

cardan

cardan de 3 eixos de A Mavic Air fornece estabilização para a câmera, o que lhe permite capturar imagens claras e estáveis e vídeo. O cardan tem um alcance de inclinação de -90° a + 17°. O intervalo de inclinação é definido como -90 a 0 por defeito e pode ser ajustado em DJI GO 4 (torneira  e selecione "Configurações avançadas"> "Estender Gimbal Tilt Limit").

Outras configurações cardan, como o Modo cardan e Gimbal calibração automática também pode ser selecionando tocando .

Utilize o disco de cardan no controle remoto para controlar a câmera de inclinação. Alternativamente, em DJI GO 4, ir para a Câmara Vista, pressione e segure na tela até que um círculo azul aparece, e arraste o círculo para cima e para baixo para controlar a câmera de inclinação. Arrastando o círculo para a esquerda e direita irá controlar a orientação da aeronave.



Modos de Operação cardan

Dois modos de operação cardan estão disponíveis. Alternar entre os diferentes modos de operação na página de configurações da câmera do aplicativo DJI GO 4.

Siga Mode: O ângulo entre a orientação do cardan eo nariz da aeronave permanece constante em todos os momentos.

Modo FPV: O cardan serão sincronizados com o movimento da aeronave para proporcionar uma experiência em primeira pessoa perspectiva voar.

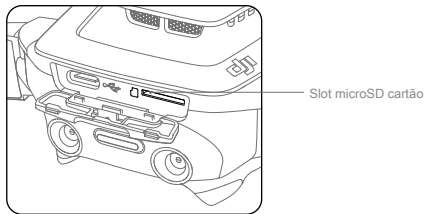
	• Não toque nem bater com a cardan quando a aeronave está ligado. Para proteger o cardan durante a decolagem, sempre decolar de terreno plano e aberto. Um erro no motor cardan pode ocorrer nas seguintes situações: • uma. A aeronave é colocado em terreno irregular ou o movimento do cardan está obstruído. • b. O cardan tenha sido submetido a uma força externa excessiva, tal como durante uma colisão. Voando em meio à forte neblina ou • nuvens pode fazer a molhado cardan, levando a falha temporária. O cardan irá recuperar a funcionalidade completa, uma vez que seque.
--	--

Câmera

A câmara de bordo utiliza o seu sensor CMOS de 1 / 2,3" a captar vídeo até 4K a 30 fps e 12 alambiques megapixel. Você pode gravar vídeo em qualquer MOV ou MP4. modos de disparo de imagem disponíveis incluem Single Shot, Burst, Interval, HDR, e vários modos Panorama. Uma visualização ao vivo de que a câmara está vendo pode ser monitorado em um dispositivo móvel conectado através do aplicativo DJI GO 4.

Camera microSD slot para cartão

O Mavic Air vem com 8 GB de armazenamento interno, e também suporta o uso de um cartão microSD para armazenar suas fotos e vídeos. Um cartão microSD UHS-1 é necessário devido às velocidades rápidas de leitura e escrita necessárias para dados de vídeo de alta resolução.



Controle remoto

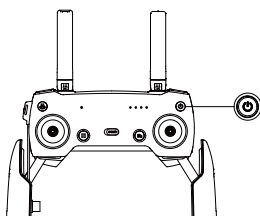
Esta seção descreve os recursos do controlador remoto e inclui instruções para controlar o avião e a câmera.

Controle remoto

Embutido no controle remoto é uma tecnologia Wi-Fi avançado do DJI, permitindo uma distância máxima de transmissão de 2.49 milhas (4 km) * e downlinking de vídeo 720p da aeronave para o aplicativo DJI GO 4 em seu dispositivo móvel. As varas de controle destacável fazem o controle remoto fácil de guardar. vida máxima da bateria controlador remoto é de aproximadamente 3 horas **. Consulte o diagrama de controle remoto na seção Perfil do produto.

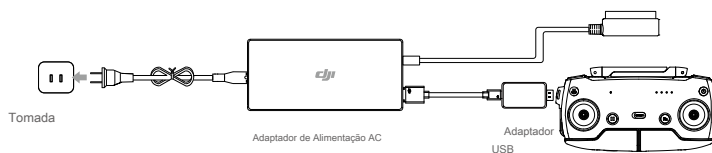
Usando o controle remoto

O controle remoto é alimentado por uma bateria recarregável que tem uma capacidade de 2970 mAh. Pressione o botão Power uma vez para verificar o nível da bateria atual. Pressione uma vez, em seguida, novamente sem soltar para ligar o controle remoto ligado ou desligado.



Como carregar a bateria

Use um cabo USB-C para conectar o adaptador USB ao adaptador de energia AC, em seguida, conecte o adaptador USB para o carregamento / Porta Principal Video Link no controle remoto. Leva horas aproximadamente dois anos e meio para carregar totalmente a bateria do controlador remoto.



Controlando a câmera

Através de vídeos / fotos e ajustar a inclinação da câmera através do botão do obturador, Record Button, e cardan Dial no controle remoto.

* O controlador remoto é capaz de atingir a sua distância de transmissão máxima (FCC) em uma ampla área aberta sem a interferência electromagnética e a uma altitude de cerca de 400 pés (120 m).

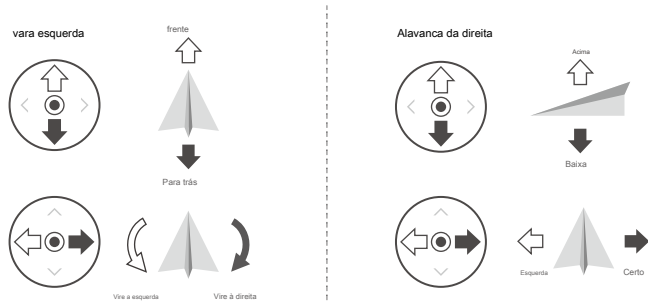
** vida máxima da bateria foi testada sob condições laboratoriais usando um dispositivo iOS. Este valor deve ser tomado por apenas referência.

O controle da aeronave

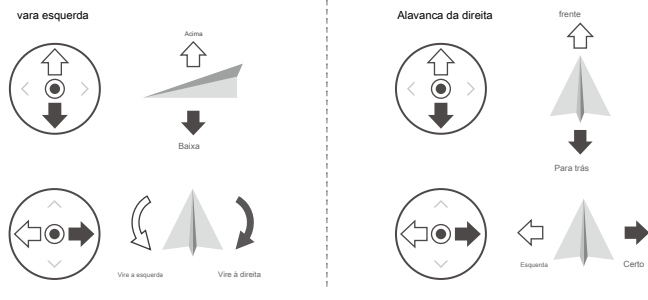
varas de controle do controlador remoto são usados para controlar a orientação do avião (guinada), o avanço / retrocesso (pitch), altitude (acelerador), e esquerda / direita movimento (rolo). A função que cada movimento da alavanca de controle executa é determinada pela escolha de modo de controle da vara. Três modos de pré-programada (modo 1, modo 2 e modo 3) estão disponíveis e modos de mercadorias pode ser definido na aplicação DJI GO 4. O modo padrão é o Modo 2.

Em cada um dos três modos de pré-programado o Mavic Ar paira no lugar com uma orientação constante quando ambas as varas estão centradas. Empurrar uma alavanca de controle para longe da posição central desempenha as funções mostra na figura abaixo.

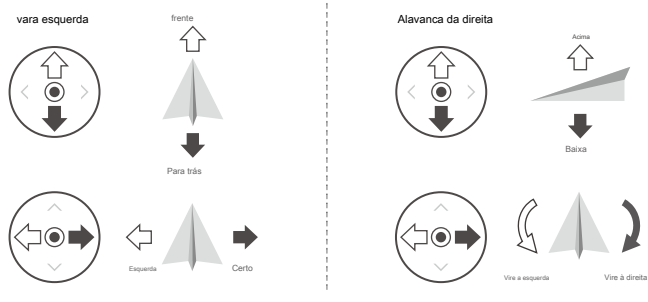
modo 1



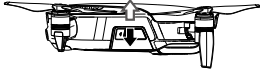
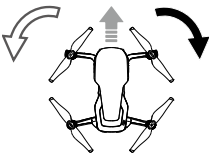
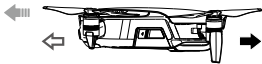
modo 2



modo 3



2, como um exemplo.

Controlador Remoto (Modo 2)	aeronave (◀◀◀◀ Indica a direção do nariz) Observações	
		Movendo-se da esquerda furar cima ou para baixo muda a altitude da aeronave. Empurre a vara para cima para subir e descer a descer. Quanto mais a vara é empurrada para longe da posição central, mais rápido a aeronave vai mudar altitude. Sempre empurrar o manche suavemente para evitar alterações súbitas e inesperadas em altitude.
		Movendo-se a alavanca esquerda para a esquerda ou para a direita controla a orientação da aeronave. Empurre o manipulador esquerdo para girar a aeronave anti-horário e direita para girar a aeronave. Quanto mais a vara é empurrada para longe da posição central, mais rápido a aeronave irá girar.
		Movendo-se o direito vara cima e para baixo muda o tom da aeronave. Empurre a vara até voar para frente e para baixo para voar para trás. Quanto mais a vara é empurrada para longe da posição central, mais rápido a aeronave vai passar.
		Movendo o stick direito para a esquerda ou direita altera rolo da aeronave. Empurre o manipulador esquerdo para voar esquerda e direita para voar para a direita.

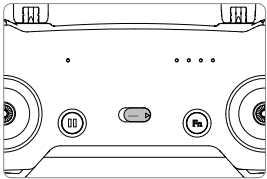


- Mantenha o controle remoto longe de materiais magnéticos para evitar que seja afetado por interferências magnéticas.
- Recomenda-se que as varas de controle são removidos e armazenados em seus slots de armazenamento no controle remoto durante o

Mudar o modo de voo

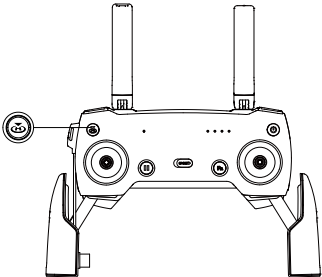
Altere a chave para selecionar o modo de voo desejado. Escolher entre a P-S-modo e modo.

Posição	Modo de voo
	P-Modo
	S-Modo



Botão RTH

Pressione e segure o botão RTH para iniciar o procedimento de retorno ao Home (RTH). A aeronave, em seguida, voltar à última Home Point gravado. Pressionar este botão novamente para cancelar o procedimento RTH e recuperar o controle da aeronave. Consulte o retorno para a seção de casa para obter mais informações sobre RTH.

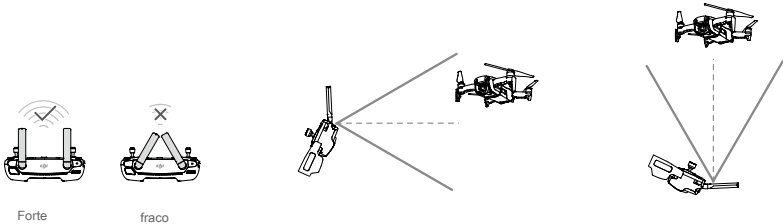


Botão Função e Botão customizável

As funções do botão de função e botão customizável são definidas no aplicativo DJI GO 4.

Zona Transmissão Óptima

O sinal entre a aeronave e o controlador remoto é mais fiável quando as antenas estão posicionadas em relação ao avião, como representado abaixo.



Assegurar que a aeronave está voando dentro da zona de transmissão ideal. Para manter o desempenho de transmissão ótima, ajustar o controlador remoto e antenas de acordo com a figura anterior.

Ligando o controlador remoto

controladores remotos que são comprados em conjunto com um Mavic Air estão ligados antes do envio. Para vincular um controle remoto para um Mavic Air, siga as instruções abaixo:

1. Ligue a aeronave eo controlador remoto.
2. Lançamento DJI GO 4.
3. Selecione "Conectar-se à aeronave Wi-Fi" e "Conexão com fio". E, em seguida, selecione "Ligar o controle remoto".
4. Pressione e segure o botão Função da aeronave por dois segundos. Solte o botão ao ouvir um único sinal sonoro.
5. Quando o LED de status do controle remoto fica verde sólido, ligação é completa.



- Assegurar que o controlador remoto está dentro de 1,6 pés (0,5 m) da aeronave durante a ligação.

DJI GO 4 App

Esta seção apresenta as principais funções do DJI GO 4 aplicativo.

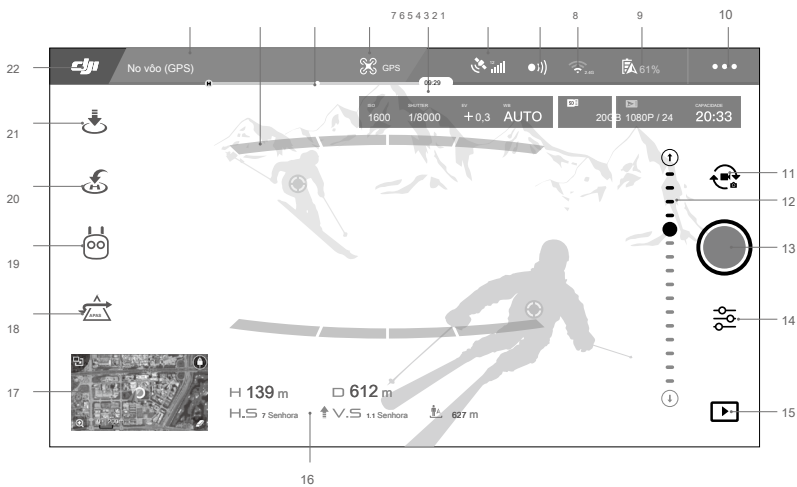
DJI GO 4 App

Use este aplicativo para controlar o cardan, câmera e outras funções de aeronaves. O aplicativo apresenta Equipamento, Editor, Skypixel e Me seções, que são usados para configurar o avião, e editar e compartilhar suas fotos e vídeos com os outros.

Equipamento

Digite Câmara Vista tocando no botão "GO FLY" na tela do equipamento com o seu dispositivo móvel conectado à aeronave.

câmara Vista



Barra de Status 1. Sistema

PRONTO PARA IR (GPS) Este ícone indica o status do voo da aeronave e exibe várias mensagens de aviso.

2. Obstacle Detection Estado

As barras vermelhas são exibidos quando os obstáculos estão perto da aeronave. barras laranjas são exibidos quando os obstáculos estão na faixa de detecção.

3. Bateria Nível Bar Indicator

O indicador de nível de bateria fornece uma exibição dinâmica do nível da bateria. As zonas coloridas no indicador do nível de bateria representam os níveis de energia necessários para realizar diferentes funções.

4. Modo de voo

O texto ao lado deste ícone indica o modo de voo atual.

Toque para configurar as definições do controlador de voo. Essas configurações permitem que você modifique os limites de voo e definir valores de ganho.

5. parâmetros da câmera

Exibe os parâmetros da câmera e da capacidade da memória interna e do cartão microSD.



Força 6. GPS Signal



Mostra a força do sinal GPS atual. As barras brancas indicam a potência do GPS adequada.

7. frente e para trás Estado Vision Systems



: Toque neste botão para ativar ou desativar recursos fornecidos pela frente e Sistemas de Visão para trás.

8. Configurações Wi-Fi



240 Toque para entrar no menu Configurações Wi-Fi.

9. Nível de Bateria



61%: Mostra o nível atual da bateria. Toque para visualizar o menu de informações da bateria, configure os vários limiares de alerta da bateria, e visualizar o histórico de aviso da bateria.

Definições 10. Gerais



: Toque para entrar no menu Configurações gerais para definir as unidades de medida, ativar / desativar o livestream, e ajustar as configurações de exibição de rota de voo.

11. Foto / Vídeo Alternar



: Toque para alternar entre os modos de fotografia e gravação de vídeo.

12. cardan deslizante



: Exibe o ângulo de inclinação do cardan.

13. Atire Botão / Record



: Toque para começar a fotografar fotos ou gravar vídeo.

14. Definições da Câmera



: Toque para entrar no menu de configurações da câmera. Toque



para definir as configurações de ISO, obturador e exposição automática da câmera. Toque



para selecionar modos de disparo imagem. O Mavic Air suporta Single Shot, Burst Shot, Plano Interval, e vários modos Panorama. Panorama suporta quatro tiro sub-modos e pode capturar e gerar 32 megapixels fotos esfera panorama.

Toque



para entrar no menu Definições da Câmera Geral.

Reprodução 15.



: Toque para introduzir as fotos e vídeos da página de reprodução e visualização assim que eles são capturados.

16. voo Telemetria

D 30 M: Distância entre a aeronave e o Ponto de Início.

H 10.0 M: Altura a partir do ponto inicial.

HS 10.0 SENHORA: velocidade horizontal da aeronave.

VS 2,0 SENHORA: velocidade vertical da aeronave.

17. Mapa

Toque para ver o mapa.



18. Sistemas de Assistência Avançada piloto



Toque para ativar / desativar o recurso APAS.

19. Modo de voo Inteligente



Toque para selecionar modos de voo Inteligentes.

20. inteligente RTH



Toque para iniciar o procedimento inteligente RTH e ter o retorno da aeronave para a última Home Point gravado.

21. Auto Takeoff / Landing



Toque para iniciar a decolagem ou aterrissagem automática.

22. Voltar



Toque para voltar ao menu principal.

editor

Um editor de vídeo inteligente está embutido no aplicativo DJI GO 4. Depois de gravar vários clips de vídeo e transferi-los para o seu dispositivo móvel, vá para o Editor na tela inicial. Você pode então selecionar um modelo e um número especificado de clips que são automaticamente combinadas para criar um curta-metragem que pode ser compartilhada imediatamente.

Skypixel

Visualizar e compartilhar as fotos e os vídeos na página de Skypixel.

Eu

Se você já tem uma conta DJI, você será capaz de participar em fóruns de discussão, e compartilhar sua criação com a comunidade.

Controlar o avião com um dispositivo móvel

Você pode conectar um dispositivo móvel via Wi-Fi para controlar a aeronave com DJI GO 4:

1. Ligue a aeronave.
2. Pressione e segure o botão de função na aeronave durante quatro segundos até ouvir um bipe duplo, o que indica que a aeronave mudou para controle de dispositivo móvel.
3. Inicie o DJI GO 4 app e toque no ícone no canto superior direito da tela. Em seguida, digitalizar o código QR Wi-Fi na aeronave para iniciar o procedimento de conexão.
4. Toque no  ícone para tirar automaticamente. Coloque ambos os polegares na tela e usar o virtual joysticks para manobrar a aeronave.



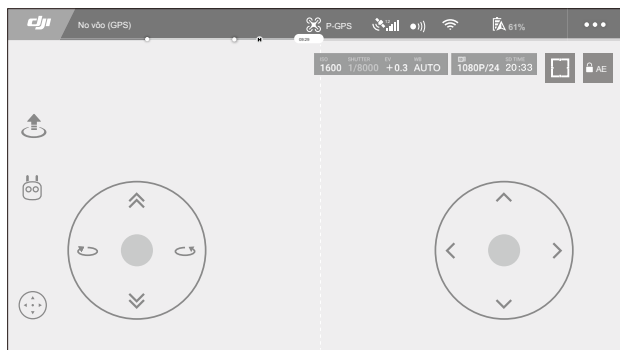
- Ao voar com apenas um dispositivo móvel numa ampla área aberta sem a interferência electromagnética, a distância de transmissão máxima é de aproximadamente 262 pés (80 m) a uma altitude de 164 pés (50 m). A frequência de Wi-Fi pode ser ajustado para 2,4 GHz (padrão) ou 5 GHz. Em dispositivos móveis compatíveis, configurar Wi-Fi a 5 GHz para menos interferência.
- Ligue do seu dispositivo móvel Wi-Fi e digite a senha Wi-Fi mostrado na aeronave para se conectar à rede Mavic Air se por algum motivo você não pode ler o código QR. A ligação é necessária quando se muda de volta para o modo de controle remoto.
- Para repor o Wi-Fi SSID e senha, e para repor a frequência Wi-Fi para 2,4 GHz, pressione e segure o botão Função da aeronave por cerca de 6 segundos, até ouvir três sinais. Alternativamente, toque em "Ajuda" no aplicativo DJI GO 4, em seguida, siga as instruções. Apenas voar com um dispositivo móvel em áreas abertas de largura, com relativamente pouca interferência eletromagnética. Se sua conexão for afetada por interferência, voar com o controle remoto em vez disso, ou mover-se para uma área com menos interferência.

Usando Joysticks virtuais

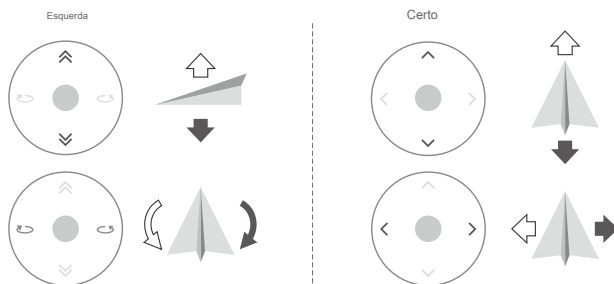
Verifique se o dispositivo móvel foi conectado à aeronave antes de utilizar os joysticks virtuais. As ilustrações abaixo são baseados em Modo 2 (controles analógico esquerdo do acelerador e guinada, stick direito controla pitch and roll). Toque



para activar ou desactivar os joysticks virtuais.



Joysticks virtuais



- A área para além dos círculos brancos também responde a comandos de controlo.

Voar

Esta seção descreve as práticas de segurança do voo e restrições de voo.

Voar

Uma vez que a preparação pré-vôo está completa, é recomendável que você use o simulador de vôo no aplicativo DJI GO 4 para aprimorar suas habilidades e prática vôo de forma segura. Certifique-se que todos os voos são realizados em uma área aberta. Consulte o controlador remoto e DJI GO 4 seções App para informações sobre como usar o controle remoto e o aplicativo para controlar a aeronave.

Requisitos vôo Ambiente

1. Não use a aeronave em condições climáticas severas. Estes incluem velocidades de vento superiores a 10 m / s, a neve, a chuva, e nevoeiro.
2. Voe em áreas abertas. estruturas altas e grandes estruturas metálicas podem afetar a precisão da bússola de bordo e sistema de GPS.
3. Evitar obstáculos, multidões, linhas de alta tensão, árvores e corpos de água.
4. minimizar a interferência, evitando áreas com elevados níveis de electromagnetismo, tais como locais próximos a linhas eléctricas, estações de base, subestações eléctricas, e torres de transmissão.
5. Aeronave desempenho e a bateria é sujeita a factores ambientais, tais como a densidade do ar e temperatura. Tenha muito cuidado ao voar 16404 pés (5000 m) ou mais acima do nível do mar, uma vez que a bateria e desempenho da aeronave pode ser reduzida.
6. O Mavic Air não pode usar o GPS dentro das áreas polares. Use o sistema de visão para baixo ao voar em tais locais.

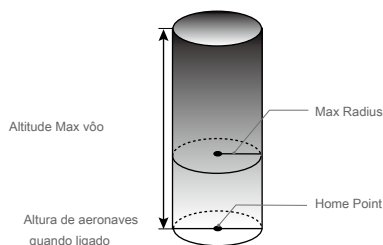
Limites de vôo e zonas GEO

Cumprir todas as leis e regulamentos ao voar seu Mavic Air. limitações de vôo são aplicadas por padrão, a fim de ajudar os usuários a utilizar este produto de forma segura e legalmente. limitações de vôo incluem limites de altitude, limites de distância, e zonas GEO.

Ao operar em P-mode, limites de altitude, limites de distância, e geo Zonas funcionar simultaneamente para gerenciar a segurança de vôo.

Altitude de vôo e limites de distância

A altitude de voo e limites de distância pode ser alterada no aplicativo DJI GO 4. A configuração máxima altitude de voo não pode exceder 16404 pés (5000 m). Com base nessas definições, o seu Mavic Air irá voar em um cilindro restrito, como mostrado abaixo:



GPS sinal forte  Piscando Limites			
	verde voo	DJI GO 4 App	Indicador de Estado aeronaves
Max Altitude	altitude da aeronave não pode exceder o valor especificado.	Aviso: limite de altura atingida.	N / D
Max Distância	distância de fuga deve estar dentro do raio máximo.	Aviso: limite de distância alcançada.	Vermelho piscando rapidamente  quando perto do limite de raio máximo.

GPS Sinal Fraco  Amarelo Intermitente			
	Limites de voo	Indicador de Estado DJI GO 4 App Aircraft	
Max Altitude	Altura é restrito a 16 pés (5 metros) quando o sinal do GPS é fraco e Downward Vision System é ativado. Altura é restrito a 98 pés (30 metros) quando o sinal do GPS é fraco e Downward Vision System é inativada.	Aviso: limite de altura atingida.	N / D

Max Distância Sem limite



- Se a aeronave atinge um dos limites, você ainda pode controlar a aeronave, mas você não pode voar mais longe. Se a aeronave voa para fora do raio máximo, ele vai voar de volta dentro da faixa automaticamente quando o sinal GPS é forte.
- Por razões de segurança, por favor não voar perto de aeroportos, estradas, estações ferroviárias, linhas ferroviárias, centros comerciais, ou outras áreas sensíveis. Voar a aeronave somente dentro de sua linha de visão.

GEO Zones

Todas as Zonas GEO estão listados no site oficial do DJI em <http://www.dji.com/flysafe>. Zonas GEO são divididos em diferentes categorias e incluem locais como aeroportos, campos de voo, onde aeronaves tripuladas operam em baixas altitudes, fronteiras entre países e locais sensíveis, tais como usinas de energia.

Checklist Comprovação

1. Verifique se o dispositivo de controle remoto, dispositivo inteligente, e inteligente voo da bateria estão totalmente carregadas.
2. Garantir a Intelligent voo da bateria é montado firmemente.
3. Certifique-se os braços aeronaves e trens de pouso são desdobradas.
4. Assegurar as hélices e guardas da hélice estão em boas condições e com segurança montado e apertado.
5. Certifique-se de que não há nada a obstruir os motores e que os motores estão funcionando normalmente. Certifique-se de que a lente da câmera e sensores de visão do sistema estão limpas.
6. Verifique se o cardan e câmera estão funcionando normalmente.
7. Certifique-se de que o 4 aplicativo DJI GO está ligado ao da aeronave.

Auto decolagem e Auto Landing

Decolagem Auto

Use auto decolagem somente se o Indicador de Estado dos aviões está a piscar verde. Siga os passos abaixo para usar o recurso de auto decolagem:

1. Inicie o DJI GO 4 app e toque em "GO FLY" para entrar Câmera Vista.
2. Complete todas as etapas da lista de verificação pré-vôo.
3. Toque .
4. Se as condições são seguras para a decolagem deslize o controle para confirmar eo avião vai decolar e pairar 3,9 pés (1,2 m) acima do solo.



- O Indicador de Estado Aircraft indica se a aeronave estiver usando GPS e / ou o sistema de visão para baixo para o controle de vôo. Consulte os LEDs de aeronaves e seção Indicador de status para mais informações.

- Recomenda-se que esperar até que o sinal GPS é forte antes de usar a decolagem auto.

Landing Auto

Use pouso auto somente se o Indicador de Estado dos aviões está a piscar verde. Siga os passos abaixo para usar a terra auto Eu característica ng:

1. Toque .
2. Se as condições são seguras para a condição de pouso deslize o controle para confirmar e a aeronave iniciará o procedimento de auto pouso.
Avisos aparecerão na DJI GO 4 aplicativo se a aeronave detecta que as condições não são adequadas para o pouso. Certifique-se de responder prontamente.



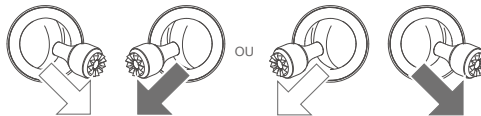
- Durante o procedimento de auto pouso, auto de destino pode ser abortada imediatamente tocando o DJI GO 4 aplicativo.



Iniciar / parar os Motors

Iniciando os Motors

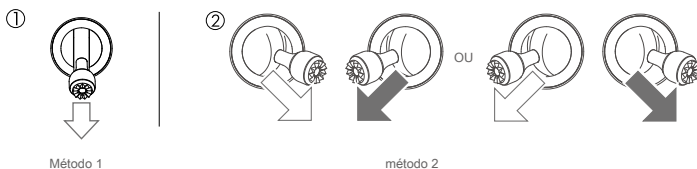
Uma combinação da vara de comando (CSC) é usado para iniciar os motores. Empurrar ambas as varas para os cantos interiores ou exteriores de fundo para iniciar os motores. Uma vez que os motores começaram a girar, solte ambas as varas simultaneamente.



Parando os Motores

Existem dois métodos para parar os motores.

1. Método 1: Quando a aeronave pousou, pressionar e segurar a esquerda ficar para baixo. Os motores vão parar depois três segundos.
2. Método 2: Quando aeronave aterrou, empurre a alavanca esquerda para baixo, em seguida, realizar o mesmo CSC, que foi utilizado para iniciar os motores, como descrito acima. Os motores vão parar imediatamente. Solte os dois sticks uma vez que os motores pararam.



Parando Motores pleno vôo

Parar motores pleno vôo fará com que a aeronave a falhar. Os motores só devem ser interrompidos vôo meados de em uma situação de emergência, como se ocorreu uma colisão ou se a aeronave está fora de controle e é ascendente / descendente muito rapidamente, rolando no ar, ou se um motor está parado. Para parar de usar os motores meados de vôo o mesmo CSC que foi usado para iniciar os motores.

Vôo de teste

Procedimentos decolagem / aterragem

1. Coloque a aeronave em, uma área plana e aberta com os indicadores de nível da bateria virado para si.
2. Ligue a aeronave e o controle remoto.
3. Inicie o DJI GO 4 aplicativo e digitar a Câmara Vista.
4. Aguarde até que o estado dos aviões Indicador pisca verde rapidamente indicando que o ponto inicial foi gravado e agora é seguro para voar.
5. Empurre suavemente a alavanca do acelerador para decolar, ou usar decolagem auto.
6. Puxe a alavanca do acelerador ou usar pouso automático para pousar a aeronave.
7. Desligue a aeronave e controle remoto.



- Se o indicador de estado Aircraft pisca em amarelo rapidamente durante o vôo, o sinal de controle remoto foi perdida ea aeronave irá ativar Failsafe RTH. Consulte o retorno à seção inicial para mais informações.
- Se o indicador de estado Aircraft piscando em vermelho lentamente ou rapidamente durante o vôo um aviso de bateria fraca ou crítica aviso de bateria fraca ocorreu.
- Assista aos vídeos tutoriais Mavic ar para saber mais sobre os procedimentos de decolagem / pouso.

Sugestões de vídeo e Dicas

1. A lista de verificação pré-vôo é projetado para ajudá-lo a voar com segurança e para garantir que você é capaz de gravar vídeo durante o vôo. Vá até a lista de verificação pré-vôo completo antes de cada vôo.
2. Selecione o modo de operação cardan desejado no aplicativo DJI GO 4.
3. atirar Apenas vídeo ao voar em modo P.

4. Sempre voar em bom tempo e evitar voar na chuva ou vento.
5. Escolha as configurações da câmera que atendam às suas necessidades. As configurações incluem o formato de fotografia e compensação de exposição.
6. Realizar testes de voo para estabelecer rotas de voo e cenas de visualização.
7. Empurre as varas de controle com cuidado para manter o movimento da aeronave suave e estável.

Apêndice

Apêndice

Especificações	
aeronave	
Peso	430 g
Dimensões (L x W x H)	Guardada: 168 × 83 × 49 milímetros desdobrado: 168 x 184 x 64 milímetros
Comprimento diagonal	213 mm (excluindo hélices)
Max Ascent velocidade	2 m / s (P-modo com RC); 4 m / s (S - modo); 2 m / s (P-modo sem RC)
Max Descida velocidade	1,5 m / s (P-modo com RC); 3 m / s (S -mode); 1 m / s (P-modo sem RC)
Max Speed (Perto do nível do mar, sem vento)	17,9 mph (28,8 kmh); P-modo com RC 42,5 mph (68,4 km / h); S-Modo 17,9 mph (28,8 kmh); P-modo sem RC
Teto Max serviço acima do nível do mar	5000 m
Max Tempo de voo	21 minutos (0 vento numa 15,5 mph consistente (25 kph))
Max pairando Tempo	20 minutos (0 vento)
Max voo Distância	10 km (0 vento)
Max Resistência de velocidade do vento	22 mph (10 m / s)
Max Tilt Angle	35 ° (Modo S); 25 ° (de modo P)
Max Velocidade Angular	250 ° / s
Temperatura de operação	32 ° a 104 ° F (0 ° a 40 ° C)
GNSS	GPS / GLONASS
Frequência de operação	2.4-2.4835 GHz; 5.725-5.850 GHz
Transmissor de potência (EIRP)	2,4 GHz: FCC: < 28 dBm; CE: < 19 dBm; SRRC: < 19 dBm; MICROFONE: < 19 dBm 5,8 GHz: FCC: < 31 dBm; CE: < 14 dBm; SRRC: < 27 dBm
Faixa Precisão GPS Hover	Vertical: ± 0,1 m (Com visão Posicionamento); ± 0,5 m (com Posicionamento GPS) Horizontal: ± 0,1 m (Com visão Posicionamento); ± 1,5 m (Com Posicionamento GPS)
Armazenamento interno	8 GB
cardan	
Estabilização	3-eixo (inclinação, rolo, Pan)
Max Speed Control (Tilt)	120 ° / s
Faixa de vibração angular	± 0,005 °
Faixa controlável	Inclinar: -90 ° a + 0 ° (configuração padrão); -90 ° a + 17 ° (estendida)
Sistema de visão	
Eficaz com sensor de velocidade	À 8 m / s
Faixa de altitude	0,3 a 26 pés (0,1 a 8 m)
Faixa de operação	1,6 a 98 pés (0,5 a 30 m)
Ambiente operacional	Superfícies com material de reflexão difusa, tamanho> 20 × 20 mm e refletividade > 20% (tal como a parede, árvores, seres humanos), iluminação adequada (> 15 lux)

instruções	Frente / trás / Downward
FOV	Forward: Horizontal: 50 °, Vertical: 38 ° para trás: Horizontal: 50 °, Vertical: 38 ° para baixo: Frente e Verso: 67 °, esquerda e direita: 53 °
Faixa de detecção	Frente: Precisão Faixa de Medição: 0,5-12 m detectável Range: 12-24 m para trás: Precisão Faixa de Medição: 0,5-10 m detectável Range: 10-20 m
Sensor	
Camera	1 / 2.3" CMOS; pixels efetivos: 12 megapixels
Lente	Intervalo de 85 ° FOV, 24 milímetros (35 mm Formato equivalente) f / 2,8 de rodagem: 0,5 m até ao infinito
ISO Gama	Vídeo: 100-1600 (Auto), 100-1600 (Manual) Foto: 100-1600 (Auto), 100-3200 (Manual)
Velocidade do obturador eletrônico	8 a 1/8000 s
Max Tamanho da Imagem	4056 × 3040
Modos de Fotografia Ainda	Único tiro HDR tiro explodiu: 3 quadros Exposição Automática (AEB): 3/5 quadros enquadradas em 0,7 EV polarização Intervalo (2/3/5/7/10/15/20/30/60 s) Pano: 3 × 1: 42 ° × 78 °, W : 2048 × H: 3712 3 × 3: 119 ° × 78 °, W: 4096 × A: 2,688 180 °: 251 ° × 88 °, W: 6144 × H: 2048 Esfera (3 × 8 + 1): 8192 × 4096
Modos de gravação de vídeo	4K Ultra HD: 3840 × 2160 24/25/30 p 2.7K: 2720 × 1530 24/25/30/48/50/60 p FHD: 1920 × 1080 24/25/30/48/50/60/120 p HD: 1280 × 720 24/25/30/48 / 50/60/120 p
Armazenamento de Vídeo Bitrate	100 Mbps
Suportado File System	FAT32
foto	JPEG / DNG (CRU)
Vídeo	MP4, MOV (MPEG-4 AVC / H.264)
Cartões SD suportados	microSD (Classe 10 ou SUS-1 classificação necessária)
As frequências de funcionamento do	
controlador remoto	2.4-2.4835 GHz; 5.725-5.850 GHz
Max Distância de transmissão (desobstruída, livre de interferências)	2,4 GHz: FCC: 2.5 mi (4 km); CE / SRRC / MIC: 1.2 mi (2 km) 5,8 GHz: FCC: 2.5 mi (4 km); CE: 0.3 mi (0,5 km); SRRC: 1,6 mi (2,5 km)
Faixa de temperatura operacional	32 ° a 104 ° F (0 ° a 40 ° C)

Transmissor de potência (EIRP)	2,4 GHz: < 26 dBm (FCC), < 18 dBm (CE), < 18 dBm (SRRC), < 18 dBm (MIC) 5,8 GHz: < 30 dBm (FCC), < 14 dBm (CE), < 26 dBm (SRRC)
Built-in bateria	2970 mAh
Corrente de funcionamento / tensão	1400 mA 3,7V (Android) 750 mA 3,7 V (iOS)
Suportado Mobile Device Tamanho	Espessura: 6,5 a 8,5 milímetros de comprimento máx: 160 mm
Suportados tipos de porta USB relâmpago, Micro USB (tipo B), USB-C Power Adapter	
Input	
	100 a 240 V, 50/60 Hz, 1,4 A
Saída	Principal: 13,2 V 2,79 A USB: 5 V 2 A
Voltagem	13,2 V
Poder avaliado	50 W
Intelligent capacidade de voo	
Bateria	2375 mAh
Voltagem	11,55 V
Max Tensão de carregamento	13,2 V
Tipo de Bateria	LiPo 3S
Energia	27.43 Wh
Peso líquido	Aprox. 140 g
Carregar Faixa de temperatura	5 °C a 40 °C
Max carga de energia	60 W

Calibrar a Bússola

Recomenda-se que a bússola está calibrada em qualquer uma das seguintes situações quando voando ao ar livre:

1. Voar em um local mais distante do que 31 milhas (50 km) de distância da última posição de voo.
2. A aeronave não foi voado por mais de 30 dias.
3. Um aviso interferência de bússola aparece no aplicativo DJI GO 4 e / ou o Indicador de Estado Aircraft pisca alternando vermelho e amarelo rapidamente.

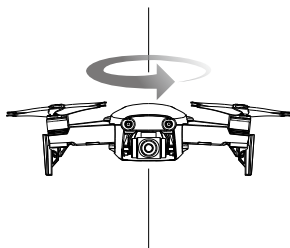


- NÃO calibrar a bússola, onde podem ocorrer interferências magnéticas, tais como locais perto de magnetita depósitos ou estruturas metálicas de grande porte como estruturas de estacionamento, AÇO porões reforçados, pontes, carros, ou andaimes.
- NÃO transporte objetos (como telefones celulares) que contêm materiais ferromagnéticos perto da aeronave durante a calibração.
- Não é necessário calibrar bússola ao voar dentro de casa.

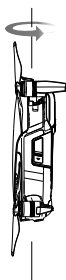
Procedimento de calibragem

Escolha uma área aberta para realizar o procedimento a seguir.

1. Toque na barra de status do sistema no DJI GO 4 aplicativo e selecione "Calibrar" e siga as instruções na tela.
2. Segure o avião na horizontal e gire-a 360 graus. O Indicador de Estado Aircraft vai ficar verde.



3. Manter a aeronave verticalmente, com o seu nariz apontado para baixo e rodá-lo de 360 graus em torno de um eixo vertical.



4. Se o Estado Aircraft indicador pisca em vermelho a calibração falhou. Alterar o local e tentar o procedimento de calibração novamente.



- A aeronave é capaz de retirar imediatamente uma vez que a calibração foi concluída com êxito. Se você não decolar dentro de três minutos de completar a calibração é possível que um outro aviso interferência bússola aparecerá enquanto a aeronave está no solo. Se isso acontece, indica que o local atual não é adequado para voar a aeronave, devido ao nível de interferência magnética.
-

Atualizações de firmware

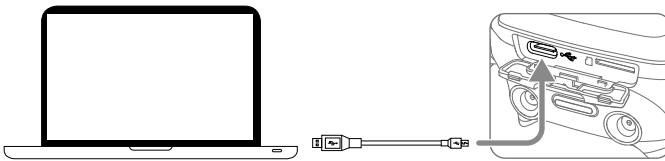
Use DJI GO 4 Assistente 2 DJI para atualizar firmware aeronaves.

Usando DJI GO 4

Quando você conecta o avião ou controlador remoto para o DJI GO 4 aplicativo que você será notificado se uma nova atualização de firmware disponível. Para iniciar a atualização, conecte o dispositivo móvel à Internet e siga as instruções na tela. Note que você não pode atualizar o firmware se o controle remoto não está ligada à aeronave.

Usando DJI Assistente 2

A porta USB-C é utilizado quando ligar o Mavic Air a um computador para atualizar o firmware.



instruções abaixo para atualizar o firmware através DJI Assistente 2:

1. Com a aeronave desligado, conecte a aeronave a um computador através da porta USB Micro usando um cabo USB Micro.
2. Ligue a aeronave.
3. Inicie o DJI Assistente 2 e faça o login com sua conta DJI.
4. Selecione "Mavic Air" e clique em atualizações de firmware no painel esquerdo.
5. Selecione a versão do firmware que você deseja atualizar para.
6. Aguarde até que o firmware a ser baixado. A atualização do firmware será iniciado automaticamente.
7. Reinicie a aeronave após a atualização do firmware está completa.



- Certifique-se de que a aeronave está conectada ao computador antes de ligar.
- A atualização do firmware levará cerca de 15 minutos. É normal que o cardan vai, indicadores de status aeronaves flácidos piscar, ea aeronave for reinicializado. Por favor, aguarde pacientemente até que a atualização for concluída.
- Verifique se o computador tem acesso à Internet.
- Antes de executar uma atualização garantir a Intelligent vôo bateria tem% de energia de pelo menos 50 e o controlador remoto tem pelo menos 30% de energia.
- Não desligue a aeronave a partir do computador durante uma atualização. Siga as

Pós-Venda Informação

Visite <https://www.dji.com/support> para saber mais sobre as políticas de serviço pós-venda, serviços de reparação e de apoio.

Suporte DJI
<http://www.dji.com/support>

Este conteúdo está sujeito a alterações.

Baixar a versão mais recente do
<http://www.dji.com/mavic-air>

Se você tem dúvidas sobre este documento, entre em contato DJI, enviando
uma mensagem para DocSupport@dji.com.

MAVIC é uma marca comercial da DJI.

Copyright © 2016 DJI Todos os direitos reservados.